

TABLE DES MATIERES

<u>1) DEFINITION</u>	page 2
<u>2) DIFFERENTS TYPES DE HACHEUR</u>	page 2
<u>2.1) HACHEUR SERIE (TYPE BUCK OU STEP DOWN OU ABAISSEUR DE TENSION)</u>	page 2
2.1.1) Présentation	
2.1.2) Calcul de L	page 3
2.1.3) Calcul de C	page 3
2.1.4) Contraintes	page 4
2.1.5) Fonctionnement en discontinu	page 5
<u>2.2) HACHEUR PARALLELE (TYPE BOOST OU STEP UP OU ELEVATEUR DE TENSION)</u>	page 7
2.2.1) Présentation	page 7
2.2.2) Calcul de L	page 13
2.2.3) Calcul de C	page 13
2.2.4) Contraintes	page 14
2.2.5) Fonctionnement en discontinu	page 10
<u>2.3) HACHEUR A STOCKAGE INDUCTIF (TYPE BUCK-BOOST OU INVERSEUR DE TENSION)</u>	page 12
2.3.1) Présentation	page 12
2.3.2) Calcul de L	page 11
2.3.3) Calcul de C	page 11
2.3.4) Contraintes	page 12
2.3.5) Fonctionnement en discontinu	page 15
<u>3) ALIMENTATIONS A DECOUPAGE ASYMETRIQUES</u>	page 17
<u>3.1) INTRODUCTION</u>	page 17
<u>3.2) ALIMENTATION A DECOUPAGE FLYBACK</u>	page 17
3.2.1) Présentation	page 17
3.2.2) Principe de fonctionnement en mode continu	page 18
3.2.3) Contraintes	page 20
<u>3.3) ALIMENTATION A DECOUPAGE FORWARD</u>	page 21
3.3.1) Présentation	page 21
3.3.2) Principe de fonctionnement en mode continu	page 21
3.3.3) Contraintes	page 24
4) RECAPITULATIF	page 25

Bibliographie : alimentations à découpage / convertisseurs à résonance

Auteurs : JP Ferrieux / F Forest

Edition Masson

Collection technologies

1) DEFINITION

Dans une alimentation traditionnelle, le transistor ballast fonctionne en linéaire. Il dissipe de la puissance $[(V_E - V_S) \times I_S]$. Il faut alors le refroidir. Les alimentations sont encombrantes, lourdes et chères.

Dans une alimentation à découpage, on utilise un hacheur. Le transistor hacheur fonctionne en commutation. Les problèmes d'échauffement sont beaucoup moins importants. On peut alors faire de petites alimentations délivrant une forte puissance.

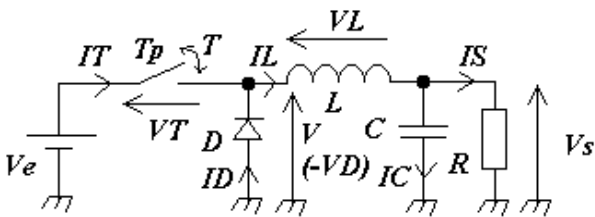
L'élément de commutation est soumis à des contraintes. Pour les chiffrer, on utilise le facteur de dimensionnement F_d qui est le rapport entre la puissance apparente commutée par l'interrupteur (produit des contraintes maximales supportées par celui-ci) et la puissance de l'alimentation. Cela permet de discuter du bon choix du commutateur.

$$F_d = \frac{V_{K \max} \times I_{K \max}}{P}$$

2) DIFFERENTS TYPES DE HACHEUR

2.1) HACHEUR SERIE (TYPE BUCK OU STEP DOWN OU ABAISSEUR DE TENSION)

2.1.1) Présentation



L'interrupteur T_p se ferme et s'ouvre à une période T .

Il est fermé du temps 0 au temps $\alpha \times T$: la diode est bloquée, la source primaire fournit de l'énergie à l'inductance L et à la résistance R .

Il est ouvert du temps $\alpha \times T$ au temps T : la diode est passante et assure la continuité du courant et la décharge de L .

Les formes de courant et tension en conduction continue sont les suivantes.

$$\overline{VL} = \frac{1}{T} \times \int_0^T vL(t) dt = \frac{L}{T} \times [iL(t)]_0^T$$

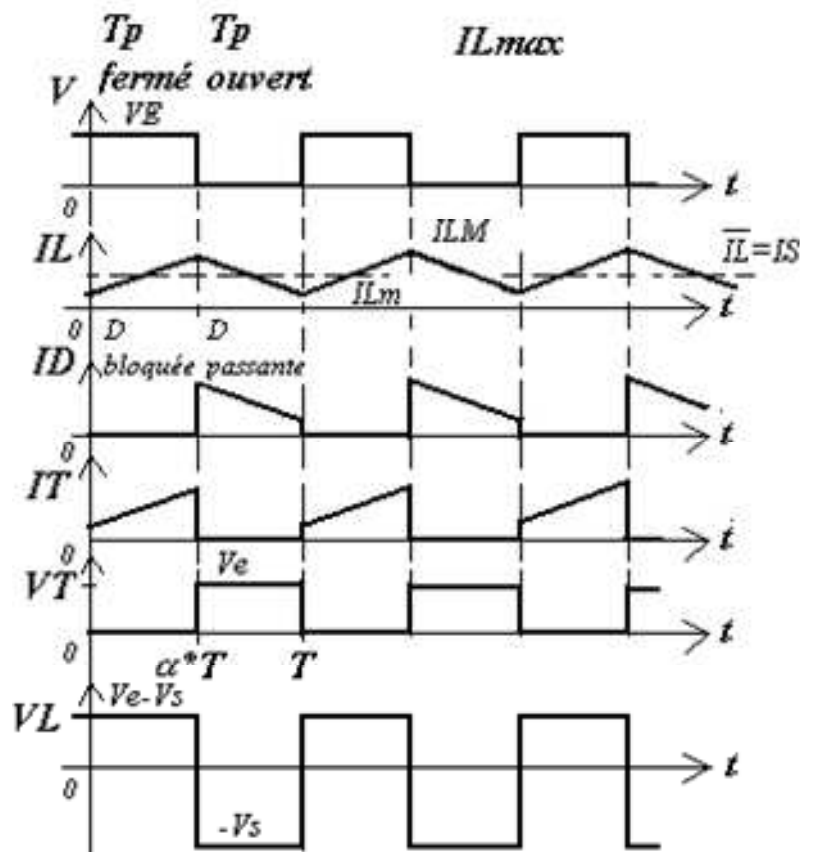
$$\text{En moyenne : } \overline{VL} = IL(T) - IL(0) = 0.$$

D'après le graphe de vL

$$(V_e - V_s) \times \alpha \times T - V_s \times (1 - \alpha) \times T = 0$$

$$\text{d'où } \boxed{V_s \approx \alpha \times V_e}$$

$$\boxed{0 \leq \alpha \leq 1 \Rightarrow V_s \leq V_e}$$



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé
Diode bloquée. On suppose V_s constante
(ondulation négligée)

$$V_e(t) = vL(t) + V_s(t)$$

$$vL(t) = L \times \frac{diL(t)}{dt} = V_e - V_s$$

$$\text{Donc } iL(t) = \frac{1}{L} \times (V_e - V_s) \times t + iL_m \quad (1)$$

$$\text{A } t = 0, iL(0) = iL_m$$

$$\text{A } t = \alpha \times T,$$

$$iL(\alpha \times T) = iLM = \frac{1}{L} \times (V_e - V_s) \times \alpha \times T + iL_m$$

$$\Delta iL = iLM - iL_m = \frac{1}{L} \times (V_e - V_s) \times \alpha \times T \quad (1a)$$

$$\text{or } V_s = \alpha \times V_e$$

$$\text{donc } \Delta iL = \frac{\alpha \times (1 - \alpha)}{L \times f} \times V_e \quad (2)$$

$$\frac{d\Delta iL}{d\alpha} = \frac{V_e}{L \times f} \times (1 - 2 \times \alpha) = 0 \Rightarrow \alpha = 0,5$$

$$\text{Quand } \alpha = 0,5, \Delta iL = \Delta iL_{\max} = \frac{V_e}{4 \times L \times f} \quad (3)$$

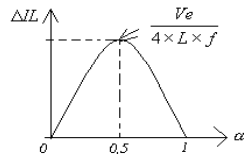
Remarque

$$\text{D'après (1a) et } \alpha = \frac{V_s}{V_e}$$

$$\Delta iL = \frac{V_e - V_s}{L \times f} \times \frac{V_s}{V_e}$$

Si $\Delta iL = k \times I_s$, alors

$$L = \frac{V_e - V_s}{k \times I_s \times f} \times \frac{V_s}{V_e} \quad (3a)$$



Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ inter ouvert
Diode passante

On suppose V_s constante
(ondulation négligée)

$$vL(t) + V_s(t) = 0$$

$$V_s = -L \times \frac{diL(t)}{dt}$$

$$iL(t) = -\frac{1}{L} \times V_s \times t + K$$

$$\text{A } t = \alpha \times T, iL(\alpha \times T) = iLM$$

$$\text{Donc } K = \frac{1}{L} \times V_s \times \alpha \times T + iLM$$

$$\Rightarrow iL(t) = -\frac{1}{L} \times V_s \times (t - \alpha \times T) + iLM \quad (4)$$

$$\text{A } t = T,$$

$$iL(T) = iL_m = -\frac{1}{L} \times V_s \times T \times (1 - \alpha) + iLM$$

$$\Delta iL = iLM - iL_m = \frac{1 - \alpha}{L \times f} \times V_s \quad (5)$$

$$\text{De (2) et (5) } V_s = \alpha \times V_e \quad (6)$$

2.1.2) Calcul de L

$$\text{D'après (2) } L = \frac{\alpha \times (1 - \alpha) \times V_e}{\Delta iL \times f} \quad \text{La limite du discontinu impose } \Delta iL_{\max} = 2 \times \bar{iL} = 2 \times I_s$$

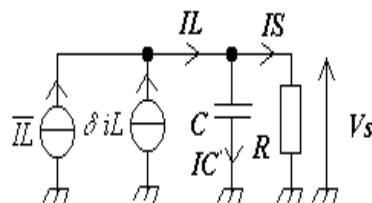
$$\text{Donc } L_{\min} = \frac{\alpha \times (1 - \alpha) \times V_e}{2 \times I_s \times f} = \frac{V_e - V_s}{2 \times I_s \times f} \times \frac{V_s}{V_e} \quad (7) \text{ sinon discontinu}$$

2.1.3) Calcul de C

En réalité, $v_s(t)$ ondule

$$v_s(t) = \bar{V}_s + \delta v_s$$

Cette ondulation est liée
à l'ondulation de $iL(t)$



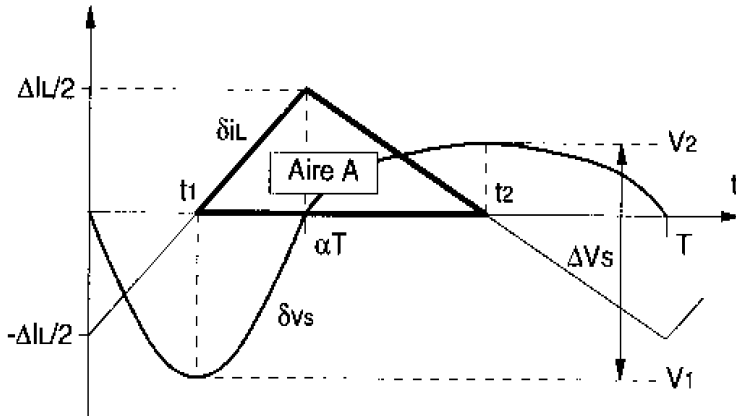
$$iL(t) = iC(t) + i_s(t) \Rightarrow \bar{iL} + \delta iL = iC(t) + I_s$$

$$\text{or } I_s = \bar{iL} \text{ donc } iC(t) = \delta iL = C \times \frac{d(\delta v_s)}{dt}$$

$$\delta v_s = \frac{1}{C} \times \int \delta iL dt$$

$$\delta v_s \text{ est déphasée de } -\frac{\pi}{2} \text{ par rapport à } \delta iL$$

appelée δiL .



$$\Delta V_s = V_2 - V_1 = \frac{1}{C} \times \int_{t_1}^{t_2} \delta iL(t) dt$$

$$\text{donc } \Delta V_s = \frac{1}{C} \times A$$

$$A = \frac{1}{2} \times \frac{\Delta IL}{2} \times (t_2 - t_1)$$

$$A = \frac{\Delta IL}{4} \times \left(\alpha \times T + \underbrace{\left(\frac{T - \alpha \times T}{2} \right)}_{t_2} - \underbrace{\left(\frac{\alpha \times T}{2} \right)}_{t_1} \right)$$

$$A = \frac{\Delta IL \times T}{8}$$

$$\text{donc } \Delta V_s = \frac{\Delta IL}{8 \times C \times f} \quad (7a)$$

$$\text{D'après (2) et (7a), } \Delta IL = \frac{\alpha \times (1 - \alpha)}{L \times f} \times V_e$$

$$\text{donc } \Delta V_s = \frac{\alpha \times (1 - \alpha)}{8 \times L \times C \times f^2} \times V_e \quad (8)$$

$$\text{D'après (8) et } \alpha = \frac{V_s}{V_e}$$

$$\Delta V_s = \frac{(V_s - V_e)}{8 \times L \times C \times f^2} \times \frac{V_s}{V_e} \quad (8a)$$

$$\Delta V_s \text{ est maximale quand } \alpha = 0,5 \quad \text{d'où } \Delta V_s \text{ max} = \frac{V_e}{32 \times L \times C \times f^2}$$

$$C = \frac{V_e}{32 \times L \times f^2 \times \Delta V_s \text{ max}} \quad (9) \text{ (pour } \alpha = 0,5 \text{)}$$

Remarque : d'après les chronogrammes, $\overline{IT} = \alpha \times \overline{IL}$

$$P_e = P_s \Rightarrow V_e \times \overline{IT} = V_s \times I_s \Rightarrow I_s = \frac{V_e}{V_s} \times \overline{IT} = \frac{1}{\alpha} \times \alpha \times \overline{IL}$$

$$\text{donc } I_s = \overline{IL} \quad (9a)$$

2.1.4) Contraintes

$$\text{* Interrupteur :} \quad V_T \text{ max} = V_e \quad I_T \text{ max} = I_{LM} = I_s + \frac{\Delta IL}{2}$$

$$\text{* Diode :} \quad V \text{ max} = V_e \quad I_D \text{ max} = I_{LM} = I_s + \frac{\Delta IL}{2} \quad \overline{ID} = (1 - \alpha) \times I_s$$

* Facteur de dimensionnement de l'interrupteur :

$$\text{on néglige l'ondulation de courant } \Delta IL \quad F_d = \frac{V_T \text{ max} \times I_T \text{ max}}{P_s} = \frac{V_e \times I_s}{V_s \times I_s} \quad \text{donc } F_d = \frac{1}{\alpha}$$

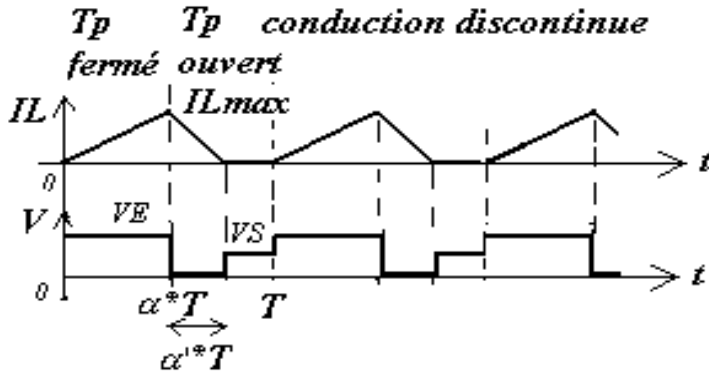
* Facteur de dimensionnement de la diode :

on néglige l'ondulation de courant ΔIL

$$F_d = \frac{V \text{ max} \times I_D \text{ max}}{P_s} = \frac{V_e \times \overline{ID}}{V_s \times I_s} = \frac{V_e \times (1 - \alpha) \times I_s}{\alpha \times V_e \times I_s} \quad \text{donc } F_d = \frac{1 - \alpha}{\alpha}$$

2.1.5) Fonctionnement en discontinu

Dans ce cas, le courant iL s'annule durant la période T . Cela se produit quand le courant moyen absorbé par la charge est inférieur à $\frac{\Delta iL}{2}$.



$\alpha \times T$ est le temps de décroissance de $iL(t)$

* Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$

$$iL(t) = \frac{1}{L} \times (V_e - V_s) \times t \quad \boxed{iL(\alpha \times T) = i_{LM} = \frac{V_e - V_s}{L} \times \alpha \times T} \quad (9b)$$

* Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ (origine en $\alpha \times T$)

$$\Rightarrow iL(t) = -\frac{1}{L} \times V_s \times t + i_{LM} \quad iL(\alpha \times T) = 0 \Rightarrow i_{LM} = \frac{V_s \times \alpha \times T}{L}$$

$$\text{donc } \frac{V_e - V_s}{L} \times \alpha \times T = \frac{V_s \times \alpha \times T}{L} \Rightarrow \frac{V_s}{V_e} = \frac{\alpha}{\alpha + \alpha'} \quad \boxed{\Rightarrow \alpha' = \alpha \times \frac{V_e - V_s}{V_s}} \quad (9c)$$

D'autre part, $I_s = \overline{iL}$ donc $I_s = \frac{1}{T} \times \left(\frac{1}{2} \times i_{LM} \times \alpha \times T + \frac{1}{2} \times i_{LM} \times \alpha \times T \right)$

$$\boxed{\Rightarrow I_s = \frac{1}{2} \times i_{LM} \times (\alpha + \alpha')} \quad (9d)$$

A l'aide de (9b), (9c) et (9d), on obtient :

$$I_s = \frac{V_e - V_s}{2 \times L \times f} \times \alpha \times \left(\alpha + \alpha \times \frac{V_e - V_s}{V_s} \right) \quad \boxed{\Rightarrow I_s = \frac{\alpha^2}{2 \times L \times f} \times \frac{V_e}{V_s} \times (V_e - V_s)} \quad (9e)$$

d'où

$$\boxed{V_s = V_e \times \frac{1}{1 + \frac{2 \times L \times f \times I_s}{\alpha^2 \times V_e}}} \quad (9f)$$

La limite de fonctionnement continu-discontinu est $\alpha' = 1 - \alpha$

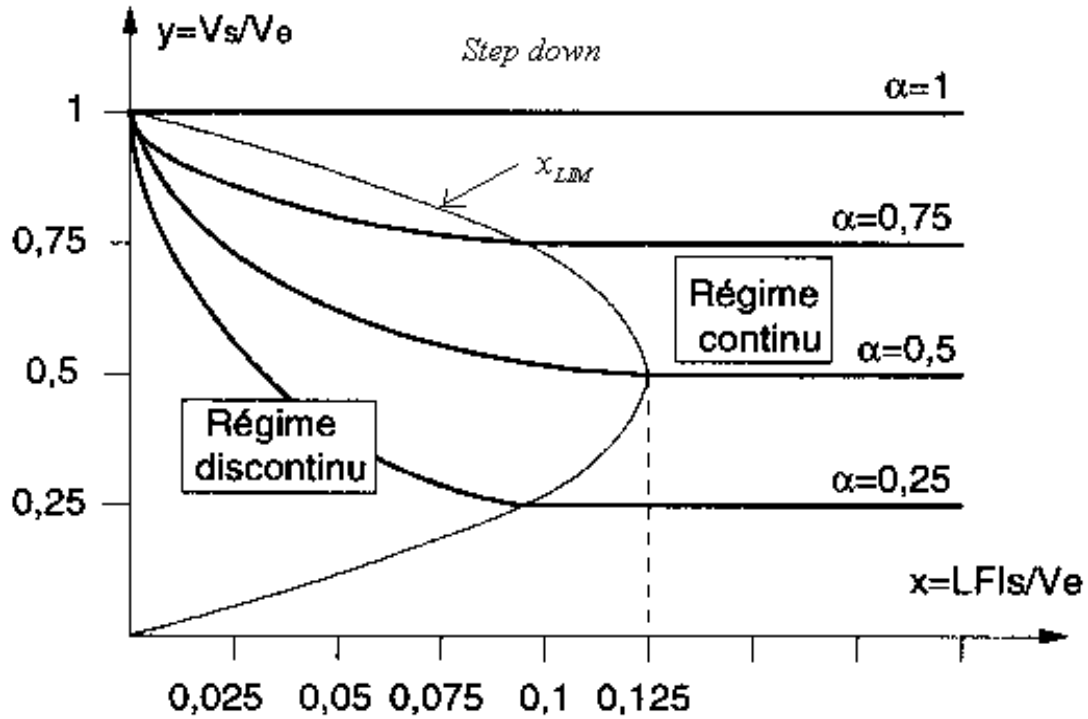
D'après (9d), cette limite est $\boxed{I_{s_{LIM}} = \frac{i_{LM}}{2} = \frac{\Delta iL}{2}} \quad (9g)$ avec $V_s = \alpha \times V_e$

D'après (9e), $I_{s_{LIM}} = \frac{\alpha^2}{2 \times L \times f} \times \frac{V_e}{V_s} \times V_s \times \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) \quad \boxed{I_{s_{LIM}} = \frac{\alpha \times (1 - \alpha) \times V_e}{2 \times L \times f}} \quad (9h)$

En posant que tension normalisée = $y = \frac{V_s}{V_e}$ et courant normalisé = $x = \frac{L \times f \times I_s}{V_e}$, on obtient

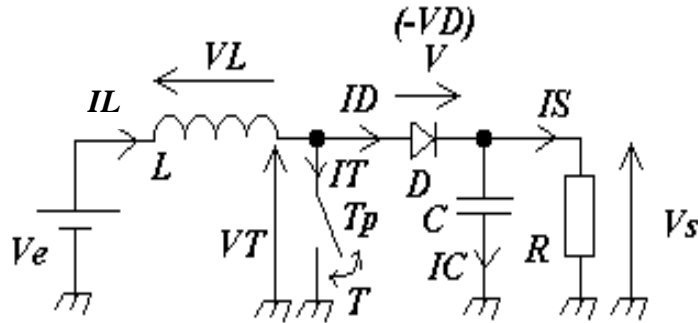
$y = \alpha$ en continu et $y = \frac{1}{1 + \frac{2 \times x}{\alpha^2}}$ en discontinu (d'après (9f))

De plus, $x_{LIM} = \frac{L \times f \times I_{sLIM}}{V_e} = \frac{\alpha \times (1 - \alpha)}{2}$ mais $\alpha = \frac{V_s}{V_e} = y$ donc $x_{LIM} = \frac{y \times (1 - y)}{2}$ (9i)



2.2) HACHEUR PARALLELE (TYPE BOOST OU STEP UP OU ELEVATEUR DE TENSION)

2.2.1) Présentation



L'interrupteur T_p se ferme et s'ouvre à une période T .

Il est fermé du temps 0 au temps $\alpha \times T$: la diode est bloquée, la source primaire fournit de l'énergie à l'inductance L

Il est ouvert du temps $\alpha \times T$ au temps T : la diode est passante et assure la décharge de i dans R .

Cette décharge n'est possible que si $V_s > V_e$
Les formes de courant et tension en conduction continue sont les suivantes.

En moyenne : $\overline{vL} = 0$.

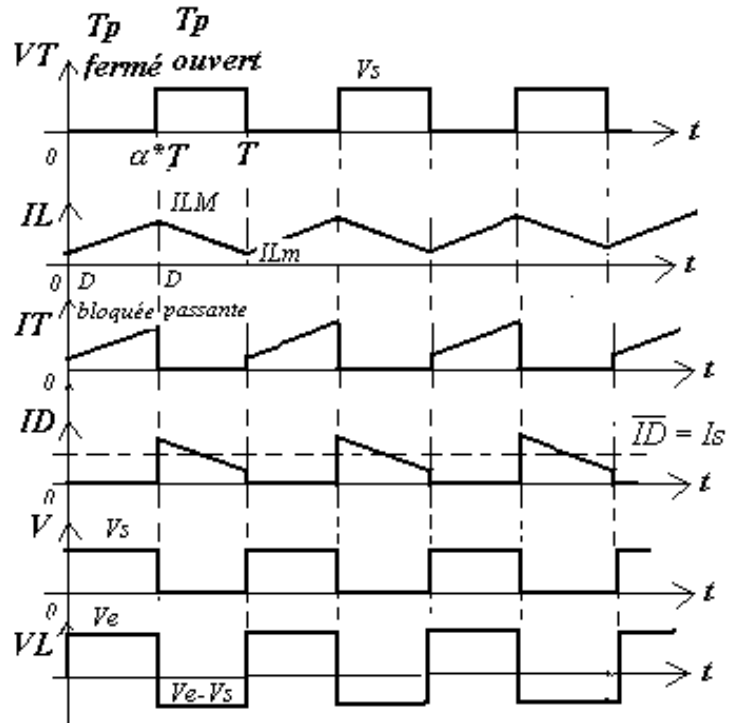
D'après le graphe de vL

$$V_e \times \alpha \times T + (V_e - V_s) \times (1 - \alpha) \times T = 0$$

d'où

$$V_s \approx \frac{V_e}{1 - \alpha}$$

$$0 \leq \alpha \leq 1 \Rightarrow V_s \geq V_e$$



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé
 Diode bloquée
 On suppose V_s constante
 (ondulation négligée)

$$V_e(t) = v_L(t) = L \times \frac{di_L(t)}{dt}$$

$$\text{Donc } i_L(t) = \frac{V_e}{L} \times t + i_{Lm} \quad (10)$$

$$\text{A } t = 0, i_L(0) = i_{Lm}$$

$$\text{A } t = \alpha \times T,$$

$$i_L(\alpha \times T) = i_{LM} = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T + i_{Lm}$$

$$\Delta i_L = i_{LM} - i_{Lm} = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T$$

$$\text{donc } \Delta i_L = \frac{\alpha \times V_e}{L \times f} \quad (11)$$

$$\frac{d\Delta i_L}{d\alpha} = \frac{V_e}{L \times f} \neq 0$$

$$\text{Quand } \alpha = 1, \Delta i_L = \Delta i_L \text{ max} = \frac{V_e}{L \times f} \quad (12)$$

$$\text{Avec (15) et (11)} \quad \Delta i_L = \frac{(V_s - V_e) \times V_e}{L \times f \times V_s} \quad (12a)$$

Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ inter ouvert
 Diode passante
 On suppose V_s constante
 (ondulation négligée)

$$v_e(t) = v_L(t) + V_s(t)$$

$$v_L(t) = L \times \frac{di_L(t)}{dt}$$

$$i_L(t) = \frac{V_e - V_s}{L} \times t + K$$

$$\text{A } t = \alpha \times T, i_L(\alpha \times T) = i_{LM}$$

$$\text{Donc } K = -\frac{V_e - V_s}{L} \times \alpha \times T + i_{LM}$$

$$\Rightarrow i_L(t) = \frac{V_e - V_s}{L} \times (t - \alpha \times T) + i_{LM} \quad (13)$$

$$\text{A } t = T,$$

$$i_L(T) = i_{Lm} = \frac{V_e - V_s}{L} \times T \times (1 - \alpha) + i_{LM}$$

$$\Delta i_L = i_{LM} - i_{Lm} = \frac{V_s - V_e}{L} \times T \times (1 - \alpha) \quad (14)$$

$$\text{De (11) et (14)} \quad V_s = \frac{V_e}{1 - \alpha} \quad (15)$$

Si $\Delta i_L = k \times I_s$, alors avec (12a)

$$L = \frac{V_s - V_e}{k \times I_s \times f} \times \frac{V_e}{V_s} \quad (15a)$$

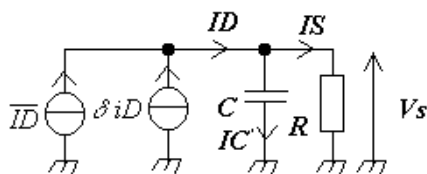
2.2.2) Calcul de L

D'après (11) $L = \frac{\alpha \times V_e}{\Delta i_L \times f}$ La limite du discontinu impose $\Delta i_{L \text{ MAX}} = 2 \times \bar{i}_L = \frac{2 \times I_s}{1 - \alpha}$

$$\text{Donc } L_{\text{MIN}} = \frac{\alpha \times (1 - \alpha) \times V_e}{2 \times I_s \times f} = \frac{V_s - V_e}{2 \times I_s \times f} \times \frac{V_e^2}{V_s^2} \quad (16) \quad \text{sinon discontinu}$$

2.2.3) Calcul de C

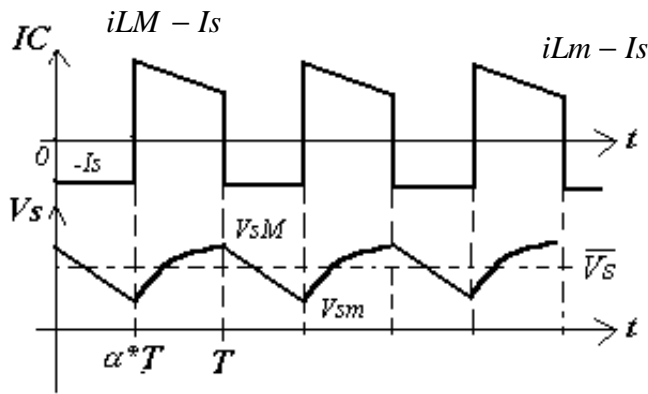
En réalité, $v_s(t)$ ondule ($v_s(t) = \bar{V}_s + \delta v_s$). Cette ondulation est liée à l'ondulation de $i_D(t)$ appelée δi_D .



$$i_D(t) = i_C(t) + i_s(t) \Rightarrow \bar{i}_D + \delta i_D = i_C(t) + I_s$$

$$\text{or } I_s = \bar{i}_D \text{ donc } i_C(t) = \delta i_D = C \times \frac{d(\delta v_s)}{dt}$$

$$\delta v_s = \frac{1}{C} \times \int_{t_1}^{t_2} \delta i_D dt$$



$$\Delta V_s = V_{sM} - V_{sm}$$

Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$

$$V_s(t) = \frac{1}{C} \times \int_0^{\alpha \times T} i_c(t) dt = -\frac{I_s}{C} \times t + K$$

$$V_s(0) = V_{sM} \Rightarrow K = V_{sM}$$

$$\text{donc } V_s(t) = -\frac{I_s}{C} \times t + V_{sM}$$

$$V_s(\alpha \times T) = V_{sm} = -\frac{I_s}{C} \times \alpha \times T + V_{sM}$$

$$\Rightarrow \Delta V_s = \frac{I_s \times \alpha \times T}{C} \quad (16a)$$

$$I_s = \frac{V_s}{R} \text{ donc } \Delta V_s = \frac{V_s \times \alpha \times T}{R \times C} \quad (16b) \quad \text{or } V_s = \frac{V_e}{1 - \alpha} \text{ donc } \Delta V_s = \frac{\alpha \times V_e}{(1 - \alpha) \times R \times C \times f} \quad (17)$$

$$\text{or } \Delta I_L = \frac{\alpha \times V_e}{L \times f} \quad \text{donc } \Delta V_s = \frac{L \times \Delta I_L}{(1 - \alpha) \times R \times C} \quad (18)$$

$$\text{avec } \alpha = 1 - \frac{V_e}{V_s} \text{ et (16a)} \quad \Rightarrow \Delta V_s = \frac{(V_s - V_e) \times I_s}{C \times f \times V_s} \quad (18bis)$$

Remarque1 : si $\alpha = 1$ alors $\Delta I_L = \Delta I_L \text{ max}$ et $\Delta V_s = \infty$

Remarque2 : Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$, $i_L = i_C + I_s \Rightarrow i_C = i_L - I_s$

$$\overline{i_C} = \frac{1}{T} \times [(-I_s) \times \alpha \times T + [(i_{LM} - I_s) + \frac{1}{2} \times (i_{LM} - i_{Lm})] \times (T - \alpha \times T)]$$

$$\overline{i_C} = (-I_s) \times \alpha \times -I_s \times (1 - \alpha) + \frac{1}{2} \times (i_{LM} + i_{Lm}) \times (1 - \alpha)$$

$$\text{or } \overline{i_L} = \frac{1}{2} \times (i_{LM} + i_{Lm}) \text{ donc } \overline{i_C} = -I_s + \overline{i_L} \times (1 - \alpha)$$

$$\text{Le régime est établi donc } \overline{i_C} = 0 \quad \text{donc } I_s = (1 - \alpha) \times \overline{i_L} = \overline{i_D} \quad (18a)$$

$$\text{Remarque3} : P_e = P_s \Rightarrow V_e \times \overline{i_L} = V_s \times I_s \Rightarrow I_s = \frac{V_e}{V_s} \times \overline{i_L} \Rightarrow I_s = (1 - \alpha) \times \overline{i_L} = \overline{i_D} \quad (18a)$$

2.2.4) Contraintes

$$* \text{ Interrupteur :} \quad VT \text{ max} = V_s \quad IT \text{ max} = i_{LM} = \overline{i_L} + \frac{\Delta I_L}{2} = \frac{I_s}{1 - \alpha} + \frac{\Delta I_L}{2}$$

$$* \text{ Diode :} \quad V \text{ max} = V_s \quad ID \text{ max} = I_s + \frac{\Delta I_L}{2} \quad \overline{i_D} = I_s$$

* Facteur de dimensionnement de l'interrupteur :

on néglige l'ondulation de courant ΔI_L

$$F_d = \frac{VT \text{ max} \times IT \text{ max}}{P_s} = \frac{V_s \times I_s}{V_s \times I_s} \quad \text{donc } F_d = \frac{1}{1 - \alpha}$$

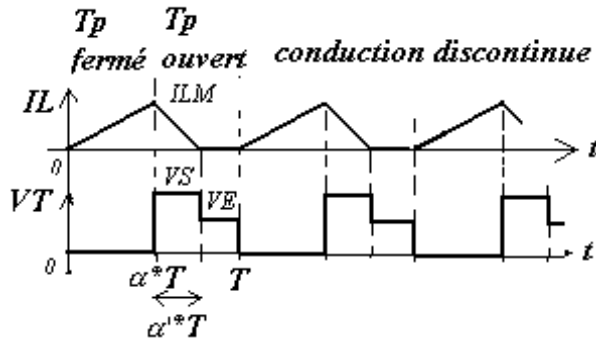
* Facteur de dimensionnement de la diode :

on néglige l'ondulation de courant ΔIL

$$Fd = \frac{V_{\max} \times ID_{\max}}{P_s} = \frac{V_s \times \overline{ID}}{V_s \times I_s} = \frac{V_s \times I_s}{V_s \times I_s} \quad \text{donc } Fd = 1$$

2.2.5) Fonctionnement en discontinu

Dans ce cas, le courant IL s'annule durant la période T . Cela se produit quand le courant moyen absorbé par la charge est inférieur à $\frac{\Delta IL}{2}$.



* Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$

$$iL(t) = \frac{1}{L} \times V_e \times t \quad \boxed{iL(\alpha \times T) = iLM = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T} \quad (18b)$$

* Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ (origine en $\alpha \times T$)

$$\Rightarrow iL(t) = -\frac{1}{L} \times (V_e - V_s) \times t + iLM \quad iL(\alpha \times T) = 0 \Rightarrow iLM = \frac{(V_s - V_e) \times \alpha \times T}{L}$$

$$\text{donc } \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T = \frac{(V_s - V_e) \times \alpha \times T}{L} \quad \boxed{\Rightarrow \alpha' = \alpha \times \frac{V_e}{V_s - V_e}} \quad (18c)$$

$$\text{D'autre part, } I_s = \overline{ID} \text{ donc } I_s = \frac{1}{T} \times \left(\frac{1}{2} \times iLM \times \alpha \times T \right) \quad \boxed{\Rightarrow I_s = \frac{1}{2} \times iLM \times \alpha'} \quad (18d)$$

A l'aide de (18b), (18c) et (18d), on obtient :

$$I_s = \frac{\alpha \times V_e}{2 \times L \times f} \times \alpha \times \frac{V_e}{V_s - V_e} \quad \boxed{\Rightarrow I_s = \frac{\alpha^2 \times V_e^2}{2 \times L \times f \times (V_s - V_e)}} \quad (18e)$$

$$\text{d'où} \quad \boxed{V_s = V_e + \frac{\alpha^2 \times V_e^2}{2 \times L \times f \times I_s}} \quad (18f)$$

La limite de fonctionnement continu-discontinu est $\alpha' = 1 - \alpha$

$$\text{D'après (18d) et avec } V_s = \frac{V_e}{1 - \alpha}, \text{ cette limite est } \boxed{I_{s_{LIM}} = \frac{iLM}{2} \times \alpha' = \frac{\Delta IL}{2} \times (1 - \alpha)} \quad (18g)$$

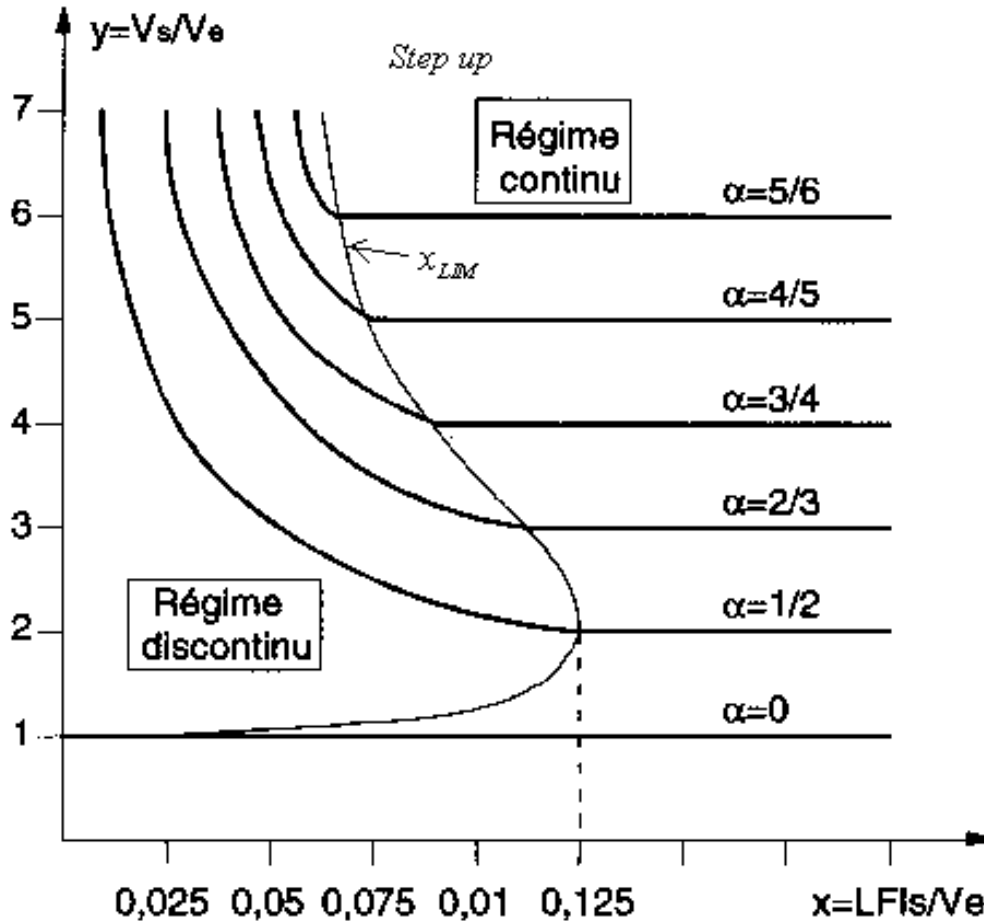
$$I_{s_{LIM}} = \frac{iLM}{2} \times \alpha' = \frac{1}{2} \times \frac{\alpha \times V_e}{L \times f} \times \alpha' = \frac{1}{2} \times \frac{V_e}{L \times f} \times (1 - \alpha) \times \alpha$$

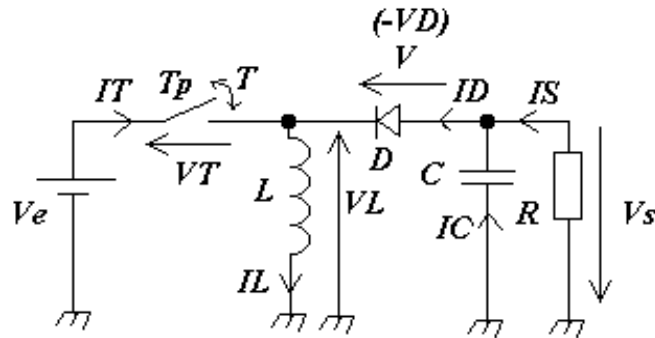
$$\boxed{\Rightarrow I_{s_{LIM}} = \frac{1}{2} \times \frac{V_e}{L \times f} \times \frac{V_e}{V_s} \times \left(1 - \frac{V_e}{V_s}\right)} \quad (19)$$

En posant que tension normalisée = $y = \frac{V_s}{V_e}$ et courant normalisé = $x = \frac{L \times f \times I_s}{V_e}$, on obtient

$$y = \frac{1}{1-\alpha} \text{ en continu et } y = 1 + \frac{\alpha^2}{2 \times x} \text{ en discontinu (d'après (18f))}$$

$$\text{De plus, } x_{LIM} = \frac{L \times f \times I_{sLIM}}{V_e} = \frac{1}{2} \times \frac{V_e}{V_s} \times \left(1 - \frac{V_e}{V_s}\right) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{y} \times \left(1 - \frac{1}{y}\right) \Rightarrow x_{LIM} = \frac{y-1}{2 \times y^2} \quad (19a)$$



2.3) HACHEUR A STOCKAGE INDUCTIF (TYPE BUCK-BOOST OU INVERSEUR DE TENSION)**2.3.1) Présentation**

L'interrupteur T_p se ferme et s'ouvre à une période T .
 Il est fermé du temps 0 au temps $\alpha \times T$:
 La source primaire fournit de l'énergie à l'inductance L et la tension de sortie est négative par rapport au point commun ; la diode est bloquée.

Il est ouvert du temps $\alpha \times T$ au temps T :
 la diode est passante et assure la décharge de L dans R .

Les formes de courant et tension en conduction continue sont les suivantes.

En moyenne : $\overline{vL} = 0$.

D'après le graphe de vL :

$$v_e \times \alpha \times T - V_s \times (1 - \alpha) \times T = 0$$

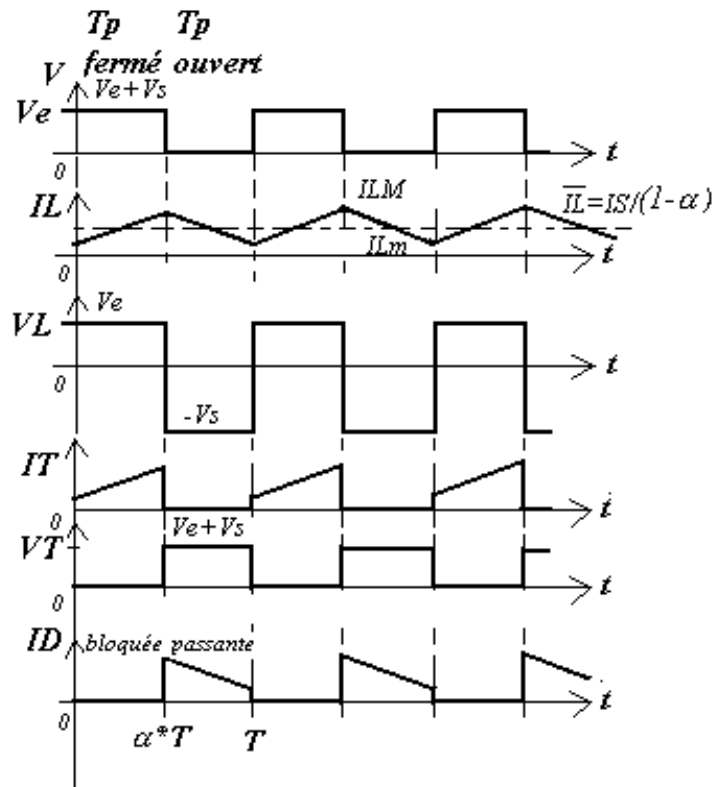
d'où

$$V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e$$

V_s est réellement dans le sens du schéma

V_s est négative par rapport à la masse

$$0 \leq \alpha \leq 1 \Rightarrow V_s \leq V_e \text{ ou } V_s \geq V_e$$



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé

Diode bloquée

On suppose V_s constante
(ondulation négligée)

$$V_e(t) = v_L(t) = L \times \frac{di_L(t)}{dt}$$

$$\text{Donc } i_L(t) = \frac{V_e}{L} \times t + i_{Lm} \quad (20)$$

A $t = 0$, $i_L(0) = i_{Lm}$

A $t = \alpha \times T$,

$$i_L(\alpha \times T) = i_{LM} = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T + i_{Lm}$$

$$\Delta i_L = i_{LM} - i_{Lm} = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T$$

$$\text{donc } \Delta i_L = \frac{\alpha \times V_e}{L \times f} \quad (21)$$

$$\frac{d\Delta i_L}{d\alpha} = \frac{V_e}{L \times f} \neq 0$$

$$\text{Quand } \alpha = 1, \Delta i_L = \Delta i_L \text{ max} = \frac{V_e}{L \times f} \quad (22)$$

$$\text{Avec (25) et (21) } \Delta i_L = \frac{V_s \times V_e}{L \times f \times (V_s + V_e)} \quad (22a)$$

Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ inter ouvert

Diode passante

On suppose V_s constante
(ondulation négligée)

$$v_L(t) = v(t) - V_s(t) = -V_s(t)$$

$$v_L(t) = L \times \frac{di_L(t)}{dt}$$

$$i_L(t) = -\frac{V_s}{L} \times t + K$$

A $t = \alpha \times T$, $i_L(\alpha \times T) = i_{LM}$

$$\text{Donc } K = +\frac{V_s}{L} \times \alpha \times T + i_{LM}$$

$$\Rightarrow i_L(t) = -\frac{V_s}{L} \times (t - \alpha \times T) + i_{LM} \quad (23)$$

A $t = T$,

$$i_L(T) = i_{Lm} = -\frac{V_s}{L} \times T \times (1 - \alpha) + i_{LM}$$

$$\Delta i_L = i_{LM} - i_{Lm} = \frac{V_s}{L} \times T \times (1 - \alpha) \quad (24)$$

$$\text{De (21) et (24) } V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e \quad (25)$$

Si $\Delta i_L = k \times I_s$, alors avec (22a)

$$L = \frac{V_s \times V_e}{k \times I_s \times f \times (V_s + V_e)} \quad (25a)$$

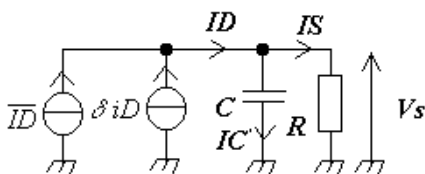
2.3.2) Calcul de L

D'après (21) $L = \frac{\alpha \times V_e}{\Delta i_L \times f}$ La limite du discontinu impose $\Delta i_{L \text{ MAX}} = 2 \times \overline{i_L} = \frac{2 \times I_s}{1 - \alpha}$

$$\text{Avec } \alpha = \frac{V_s}{V_e + V_s} \quad L_{\text{MIN}} = \frac{\alpha \times (1 - \alpha) \times V_e}{2 \times I_s \times f} = \frac{V_s \times V_e^2}{2 \times I_s \times f \times (V_s + V_e)^2} \quad (26) \quad \text{sinon discontinu}$$

2.3.3) Calcul de C

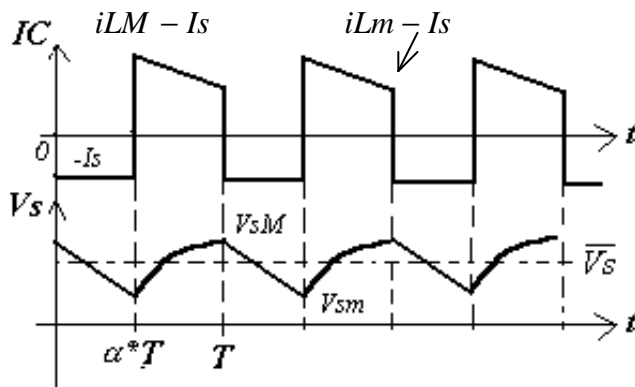
En réalité, $v_s(t)$ ondule ($v_s(t) = \overline{V_s} + \delta v_s$). Cette ondulation est liée à l'ondulation de $i_D(t)$ appelée δi_D .



$$i_D(t) = i_C(t) + i_s(t) \Rightarrow \overline{i_D} + \delta i_D = i_C(t) + I_s$$

$$\text{or } I_s = \overline{i_D} \text{ donc } i_C(t) = \delta i_D = C \times \frac{d(\delta v_s)}{dt}$$

$$\delta v_s = \frac{1}{C} \times \int \delta i_D dt$$



$$\Delta V_s = V_{sM} - V_{sm}$$

Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$

$$V_s(t) = \frac{1}{C} \times \int_0^{\alpha \times T} i_c(t) dt = -\frac{I_s}{C} \times t + K$$

$$V_s(0) = V_{sM} \Rightarrow K = V_{sM}$$

$$\text{donc } V_s(t) = -\frac{I_s}{C} \times t + V_{sM}$$

$$V_s(\alpha \times T) = V_{sm} = -\frac{I_s}{C} \times \alpha \times T + V_{sM}$$

$$\Rightarrow \Delta V_s = V_{sM} - V_{sm} = \frac{I_s \times \alpha \times T}{C} \quad (26a)$$

$$I_s = \frac{V_s}{R} \text{ donc } \Delta V_s = \frac{V_s \times \alpha \times T}{R \times C} \quad (26b) \quad \text{or } V_s = \frac{\alpha \times V_e}{1 - \alpha} \text{ donc } \Delta V_s = \frac{\alpha^2 \times V_e}{(1 - \alpha) \times R \times C \times f} \quad (27)$$

$$\text{or } \Delta I_L = \frac{\alpha \times V_e}{L \times f} \quad \text{donc } \Delta V_s = \frac{\alpha \times L \times \Delta I_L}{(1 - \alpha) \times R \times C} \quad (28)$$

$$\text{avec } \alpha = \frac{V_s}{V_e + V_s} \text{ et } (26a) \quad \Rightarrow \Delta V_s = \frac{V_s \times I_s}{C \times f \times (V_s + V_e)} \quad (28bis)$$

Remarque 1 : si $\alpha = 1$ alors $\Delta I_L = \Delta I_L \text{ max}$ et $\Delta V_s = \infty$

Remarque 2 : d'après les chronogrammes, $\overline{IT} = \alpha \times \overline{IL}$

$$P_e = P_s \Rightarrow V_e \times \overline{IT} = V_s \times I_s \Rightarrow I_s = \frac{V_e}{V_s} \times \overline{IT} = \frac{1 - \alpha}{\alpha} \times \alpha \times \overline{IL}$$

$$\text{donc } \boxed{I_s = (1 - \alpha) \times \overline{IL}} \quad (28a) \quad \text{d'après les chronogrammes, } \boxed{I_s = \overline{ID}} \quad (28b)$$

2.3.4) Contraintes

$$* \text{ Interrupteur : } \quad VT \text{ max} = V_e + V_s \quad IT \text{ max} = i_{LM} = \overline{IL} + \frac{\Delta I_L}{2} = \frac{I_s}{1 - \alpha} + \frac{\Delta I_L}{2}$$

$$* \text{ Diode : } \quad V \text{ max} = V_e + V_s \quad ID \text{ max} = \frac{I_s}{1 - \alpha} + \frac{\Delta I_L}{2} \quad \overline{ID} = I_s$$

* Facteur de dimensionnement de l'interrupteur :
on néglige l'ondulation de courant ΔI_L

$$Fd = \frac{VT \text{ max} \times IT \text{ max}}{P_s} = \frac{(V_e + V_s) \times I_s}{V_s \times I_s} = \frac{1 - \alpha}{\alpha} \times V_s + V_s \quad \text{donc } Fd = \frac{1}{\alpha \times (1 - \alpha)}$$

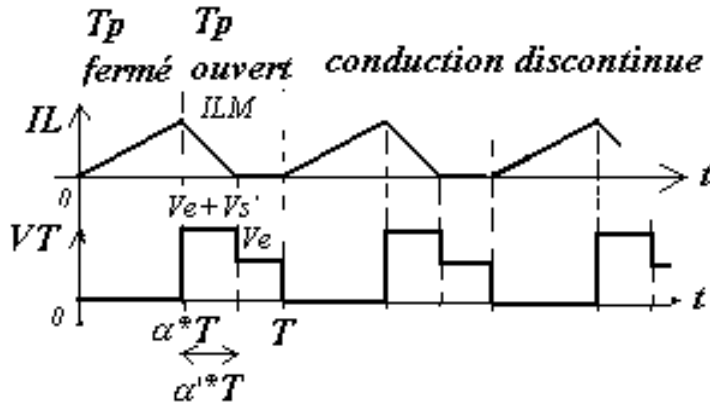
$$\frac{dFd}{d\alpha} = -1 \times [\alpha \times (1 - \alpha)]^{-2} \times (1 - 2 \times \alpha) = 0 \text{ si } \alpha = 0,5 \text{ donc } Fd \text{ est minimale pour } \alpha = 0,5$$

* Facteur de dimensionnement de la diode : on néglige l'ondulation de courant ΔI_L

$$Fd = \frac{V_{\max} \times ID_{\max}}{P_s} = \frac{(V_e + V_s) \times \overline{ID}}{V_s \times I_s} = \frac{(V_e + V_s) \times I_s}{V_s \times I_s} = \frac{1 - \alpha}{\alpha} \times \frac{V_s + V_s}{V_s} \quad \text{donc}$$

$$Fd = \frac{1}{\alpha}$$

2.3.5) Fonctionnement en discontinu



* Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$

$$iL(t) = \frac{1}{L} \times V_e \times t$$

$$iL(\alpha \times T) = iLM = \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T \quad (28c)$$

* Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ (origine en $\alpha \times T$)

$$\Rightarrow iL(t) = -\frac{1}{L} \times (-V_s) \times t + iLM$$

$$iL(\alpha' \times T) = 0 \Rightarrow iLM = \frac{V_s \times \alpha' \times T}{L}$$

$$\text{donc } \frac{V_e}{L} \times \alpha \times T = \frac{V_s \times \alpha' \times T}{L} \Rightarrow \alpha' = \frac{V_e}{V_s} \times \alpha \quad (28d)$$

$$\text{D'autre part, } I_s = \overline{ID} \text{ donc } I_s = \frac{1}{T} \times \left(\frac{1}{2} \times iLM \times \alpha \times T \right) \Rightarrow I_s = \frac{1}{2} \times iLM \times \alpha' \quad (28e)$$

A l'aide de (28c), (28d) et (28e), on obtient :

$$I_s = \frac{\alpha \times V_e}{2 \times L \times f} \times \alpha \times \left(\frac{V_e}{V_s} \right) \Rightarrow I_s = \frac{\alpha^2 \times V_e^2}{2 \times L \times f \times V_s} \quad (28f)$$

$$\text{d'où } V_s = \frac{\alpha^2 \times V_e^2}{2 \times L \times f \times I_s} \quad (29)$$

La limite de fonctionnement continu-discontinu est $\alpha' = 1 - \alpha$

$$\text{D'après (28e), cette limite est } I_{s_{LIM}} = \frac{iLM}{2} \times \alpha' = \frac{\Delta iL}{2} \times (1 - \alpha) \quad \text{avec } V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e \quad (29a)$$

$$I_s = \frac{iLM}{2} \times \alpha' = \frac{V_s \times \alpha'}{2 \times L \times f} \times \alpha' = \frac{V_s \times (1 - \alpha)}{2 \times L \times f} \times (1 - \alpha) = \frac{V_s \times (1 - \alpha)^2}{2 \times L \times f}$$

$$\text{Or } V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e \Rightarrow \alpha = \frac{V_s}{V_s + V_e} \text{ donc } I_{s_{LIM}} = \frac{V_s \times \left(1 - \frac{V_s}{V_s + V_e}\right)^2}{2 \times L \times f} = \frac{V_s \times \left(\frac{V_e}{V_s + V_e}\right)^2}{2 \times L \times f}$$

$$I_{s_{LIM}} = \frac{V_s \times V_e^2}{2 \times L \times f \times (V_s + V_e)^2} \quad (29b)$$

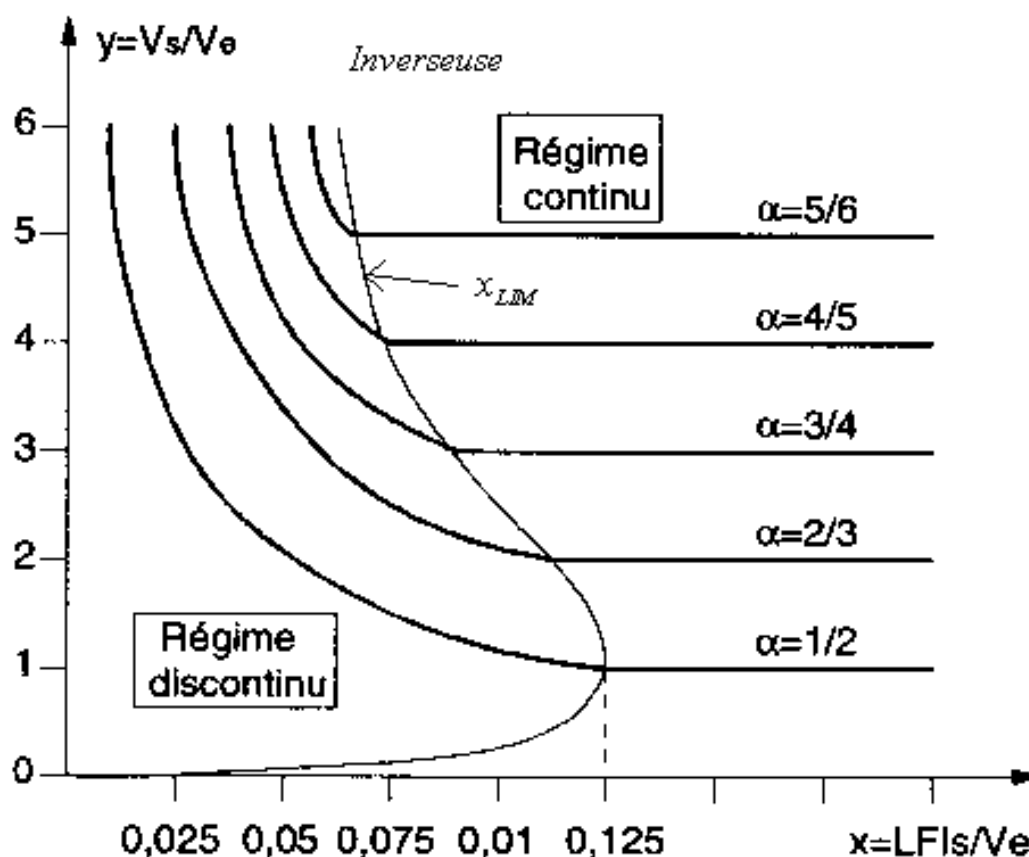
En posant que tension normalisée = $y = \frac{V_s}{V_e}$ et courant normalisé = $x = \frac{L \times f \times I_s}{V_e}$, on obtient

$$y = \frac{\alpha}{1-\alpha} \text{ en continu et } y = \frac{\alpha^2}{2 \times x} \text{ en discontinu (d'après (29))}$$

De plus,

$$x_{LIM} = \frac{L \times f \times I_{sLIM}}{V_e} = \frac{L \times f}{V_e} \times \frac{V_s \times V_e^2}{2 \times L \times f \times (V_s + V_e)^2} = \frac{V_s \times V_e}{2 \times (V_s + V_e)^2} = \frac{V_s \times V_e}{2 \times V_e^2 \times \left(\frac{V_s}{V_e} + 1\right)^2}$$

$$\Rightarrow x_{LIM} = \frac{y}{2 \times (1+y)^2} \quad (29c)$$



3) ALIMENTATIONS A DECOUPAGE ASYMETRIQUES

3.1) INTRODUCTION

Elles sont isolées galvaniquement. Le point de fonctionnement du circuit magnétique du transformateur n'évolue que dans un seul quadrant (B et H ne changent pas de signe).

Elles découlent directement des hacheurs étudiés (non réversibles).

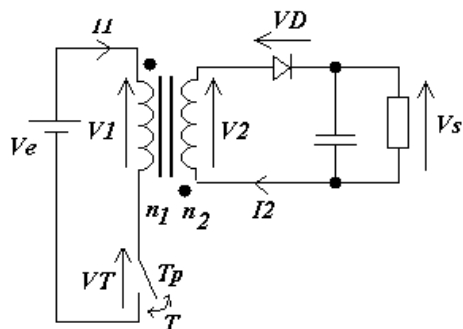
Atout : un seul interrupteur de commande, simples, économiques.

Faible puissance ($\leq 150W$)

3.2) ALIMENTATION A DECOUPAGE FLYBACK

3.2.1) Présentation

Le montage est déduit du hacheur à stockage inductif dont l'inductance est doublée dans une structure magnétique couplée qui assure l'isolement galvanique mais dont le dimensionnement est celui d'une inductance..



Avantages

Simple, économique

Inconvénients

Dimensionnement de l'interrupteur
(surtension due à l'inductance de fuite du transformateur) \Rightarrow écrêteur

Couplage du transformateur

Filtrage (conduction discontinue)

3.2.2) Principe de fonctionnement en mode continu

L'interrupteur T_p se ferme et s'ouvre à une période T .

Il est fermé du temps 0 au temps $\alpha \times T$:

L'énergie est stockée dans l'inductance primaire L_1 et la diode est bloquée.

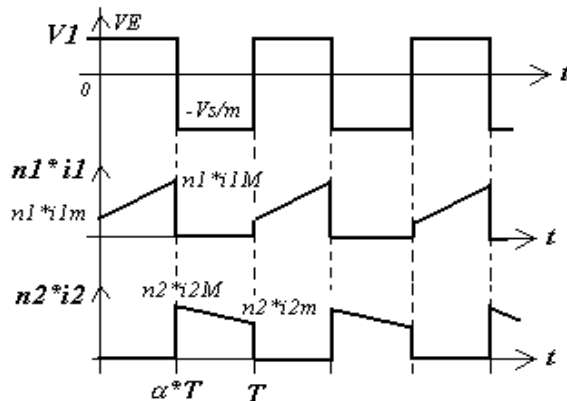
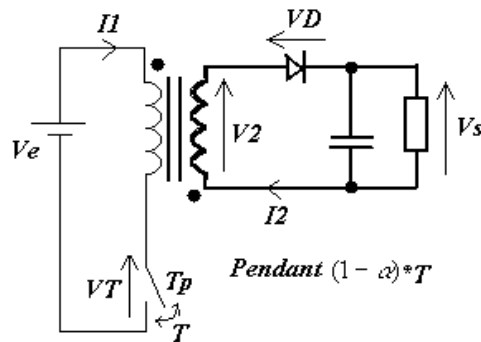
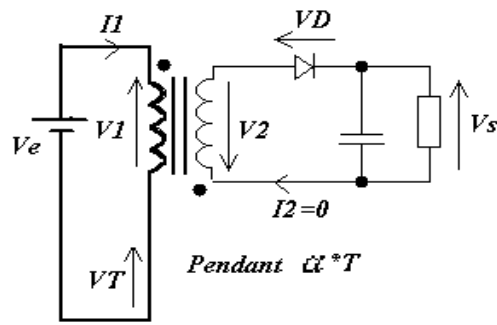
$$V_D \text{ max} = -(m \times V_E + V_s) < 0$$

$$\text{avec } m = \frac{n_2}{n_1}$$

Il est ouvert du temps $\alpha \times T$ au temps T :

La continuité du flux magnétique ($n_2 \times i_{2M} = n_1 \times i_{1M}$) entraîne la mise en conduction de la diode.

Les deux enroulements ne sont pas parcourus simultanément par du courant. Le transformateur est donc, en fait, une association de deux inductances couplées. Cette caractéristique nécessite un circuit magnétique avec entrefer, le courant principal étant le courant magnétisant



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé

Diode bloquée

$$V_e(t) = v_1(t) = L_1 \times \frac{di_1(t)}{dt}$$

$$V_e(t) = cste = V_e$$

$$\text{Donc } i_1(t) = \frac{V_e}{L_1} \times t + i_{1m} \quad (30)$$

$$\text{A } t = 0, i_1(0) = i_{1m}$$

A $t = \alpha \times T$,

$$i_1(\alpha \times T) = i_{1M} = \frac{V_e}{L_1} \times \alpha \times T + i_{1m}$$

$$\Delta I_1 = I_{1M} - I_{1m} = \frac{V_e}{L_1} \times \alpha \times T$$

$$\text{donc } \Delta I_1 = \frac{\alpha \times V_e}{L_1 \times f} \quad (31)$$

$$\frac{d\Delta I_1}{d\alpha} = \frac{V_e}{L \times f} \neq 0$$

$$\text{Quand } \alpha = 1, \Delta I_1 = \Delta I_1 \text{ max} = \frac{V_e}{L_1 \times f} \quad (32)$$

Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ inter ouvert

Diode passante

On suppose V_s constante
(ondulation négligée)

$$v_2(t) = V_s(t) = cste = V_s$$

$$V_s = -L_2 \times \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$i_2(t) = -\frac{V_s}{L_2} \times t + K$$

$$\text{A } t = \alpha \times T, i_2(\alpha \times T) = i_{2M}$$

$$\text{Donc } K = \frac{V_s}{L_2} \times \alpha \times T + i_{2M}$$

$$\Rightarrow i_2(t) = -\frac{V_s}{L_2} \times (t - \alpha \times T) + i_{2M} \quad (33)$$

A $t = T$,

$$i_2(T) = i_{2m} = -\frac{V_s}{L_2} \times T \times (1 - \alpha) + i_{2M}$$

$$\Delta I_2 = i_{2M} - i_{2m} = \frac{(1 - \alpha) \times V_s}{L_2 \times f} \quad (34)$$

$$\frac{d\Delta I_2}{d\alpha} = -\frac{V_s}{L_2 \times f} \neq 0$$

$$\text{Quand } \alpha = 0, \Delta I_2 = \Delta I_2 \text{ max} = \frac{V_s}{L_2 \times f} \quad (35)$$

D'après le principe du transformateur, $n_2 \times i_2 = n_1 \times i_1 \Rightarrow n_2 \times \Delta I_2 = n_1 \times \Delta I_1$

Avec (31) et (34), on obtient $n_2 \times \frac{(1 - \alpha) \times V_s}{L_2 \times f} = n_1 \times \frac{\alpha \times V_e}{L_1 \times f} \Rightarrow V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times \frac{L_2}{L_1} \times \frac{n_1}{n_2} \times V_e$

$$\text{Donc } V_s = m \times \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e \quad (36) \quad \text{avec } m = \frac{n_2}{n_1}$$

$$\overline{I_2} = I_s$$

$$\overline{P_1} = \overline{P_2} \Rightarrow V_e \times \overline{I_1} = V_s \times \overline{I_2} \Rightarrow \overline{I_1} = \frac{V_s}{V_e} \times \overline{I_2} \quad \text{donc } \overline{I_1} = m \times \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times I_s$$

En réalité, V_s ondule

$$\Delta V_s = \frac{\alpha^2 \times m \times V_e}{(1 - \alpha) \times R \times C \times f}$$

3.2.3) Contraintes

* Diode : $V \max = m \times Ve + Vs$ $\overline{ID} = Is$

* Interrupteur : $VT \max = Ve + \frac{Vs}{m}$
 $IT \max = i_{1M} = \overline{I_1} + \frac{\Delta IL}{2} = \frac{m \times \alpha \times Is}{1 - \alpha} + \frac{\alpha \times Ve}{2 \times L_1 \times f}$

* Facteur de dimensionnement de l'interrupteur :

on néglige l'ondulation de courant ΔIL

$$Fd = \frac{VT \max \times IT \max}{Ps} = \frac{(Ve + \frac{Vs}{m}) \times \frac{\alpha \times m \times Is}{1 - \alpha}}{Vs \times Is}$$

$$= \frac{(\frac{1 - \alpha}{m \times \alpha} \times Vs + \frac{Vs}{m}) \times \frac{m}{1 - \alpha}}{Vs} = \frac{Vs}{m \times \alpha} \times (\frac{m}{1 - \alpha})$$

donc $Fd = \frac{1}{\alpha \times (1 - \alpha)}$

Fd est minimale pour $\alpha = 0,5$

* Facteur de dimensionnement de la diode :

on néglige l'ondulation de courant ΔIL

$$Fd = \frac{V \max \times ID \max}{Ps} = \frac{(m \times Ve + Vs) \times \overline{ID}}{Vs \times Is} = \frac{(m \times Ve + Vs) \times Is}{Vs \times Is} = \frac{\frac{1 - \alpha}{m \times \alpha} \times Vs + Vs}{Vs}$$

donc $Fd = 1 + \frac{1 - \alpha}{m \times \alpha}$

3.3) ALIMENTATION A DECOUPAGE FORWARD

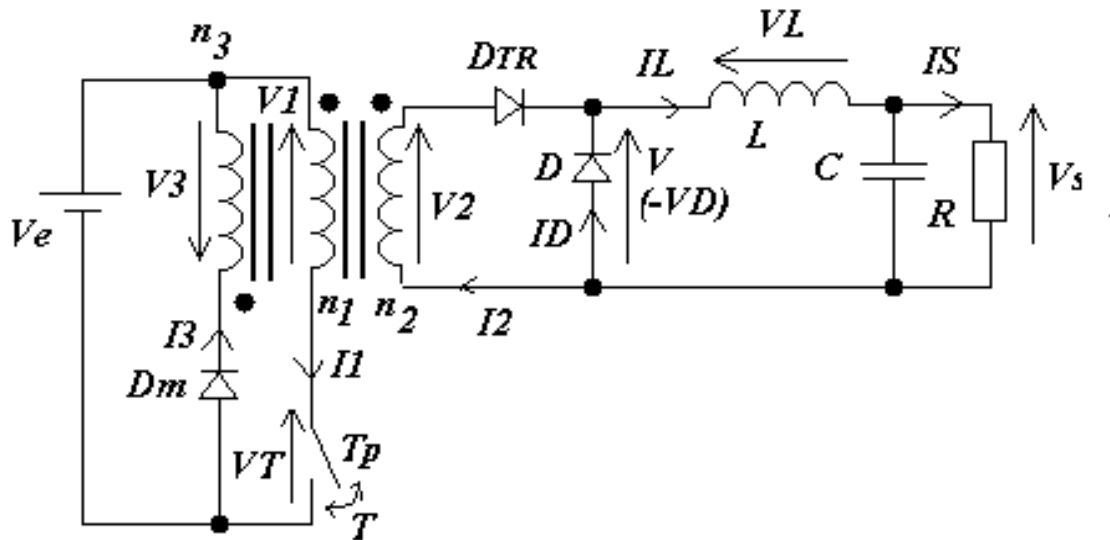
3.3.1) Présentation

Le montage est déduit du hacheur série

La nécessité de générer une tension purement alternative aux bornes du transformateur entraîne la présence de composants supplémentaires :

D_m qui associée à E_3 va permettre la démagnétisation du transformateur à la suite de la conduction de T_p .

D_{TR} dont la fonction est d'isoler l'étage de sortie constitué de la diode de roue libre et du filtre lorsque apparaît aux bornes du transformateur l'inévitable tension négative correspondant à la démagnétisation par D_m et E_3 .



3.3.2) Principe de fonctionnement en mode continu

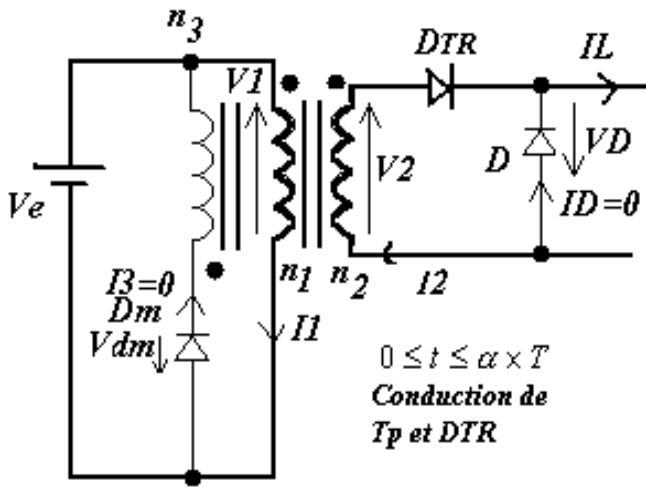
Soit \mathfrak{R} , la réluctance du noyau (comportement magnétique linéaire, pas de saturation)

Soit ϕ , le flux commun dans le noyau.

$$n_1 \times i_1 - n_2 \times i_2 + n_3 \times i_3 = \mathfrak{R} \times \phi \quad v_1 = n_1 \times \frac{d\phi}{dt} \quad \text{et} \quad \frac{1}{\mathfrak{R}} = \frac{L_1}{n_1^2} = \frac{L_2}{n_2^2} = \frac{L_3}{n_3^2}$$

$$\frac{n_2}{n_1} = m \quad \frac{n_3}{n_1} = m'$$

3.3.2.1) Pendant la fermeture de T_p ($0 \leq t \leq \alpha \times T$)



Le courant i_1 contient une composante due à la charge (transfert direct) et une composante magnétisante due à la présence du transformateur.

$$v_1 = Ve \Rightarrow v_2 = \frac{n_2}{n_1} \times Ve = m \times Ve$$

$$Vd = -m \times Ve$$

$$Vdm = -Ve - \frac{n_3}{n_1} \times Ve = -(1 + m') \times Ve$$

$$i_3 = 0, \quad i_2 = i_L$$

$$n_1 \times i_1 - n_2 \times i_L = \mathfrak{R} \times \phi$$

$$v_1 = n_1 \times \frac{d\phi}{dt} = Ve \Rightarrow \phi = \frac{Ve}{n_1} \times t$$

(démagnétisation complète)

donc

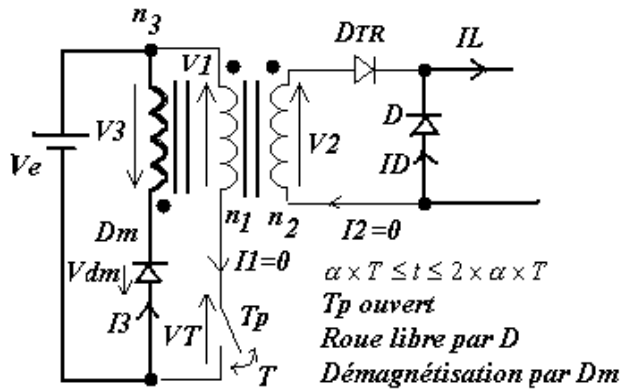
$$i_1 = \frac{n_2}{n_1} \times i_L + \frac{\mathfrak{R} \times \phi}{n_1} = \frac{n_2}{n_1} \times i_L + \frac{\mathfrak{R} \times Ve}{n_1^2} \times t$$

$$i_1 = m \times i_L + \frac{Ve}{L_1} \times t = m \times i_L + i_{1MAG}$$

A la fin de la phase de conduction,

$$\phi = \phi_{MAX} = \frac{Ve \times \alpha \times T}{n_1}$$

3.3.2.2) Phase de démagnétisation pendant l'ouverture de T_p ($\alpha \times T \leq t \leq 2 \times \alpha \times T$)



Par l'intermédiaire de l'enroulement E3, L'énergie emmagasinée pendant le temps $\alpha \times T$ est restituée à la source.

Le courant i_3 décroît jusqu'à s'annuler si le dimensionnement est correct.

La diode Dm se bloque.

La démagnétisation est terminée.

A l'ouverture de T_p , la continuité des ampère×tours est assurée par la mise en conduction de l'enroulement E3 par la diode Dm.

$$v_3 = -Ve \text{ donc } v_1 = \frac{v_3}{m'} = -\frac{Ve}{m'}$$

$$v_T = Ve - v_1 = \left(1 + \frac{1}{m'}\right) \times Ve$$

$$v_2 = m \times v_1 = -\frac{m}{m'} \times Ve$$

$$i_1 = i_2 = 0 \text{ donc } n_3 \times i_3 = \mathfrak{R} \times \phi$$

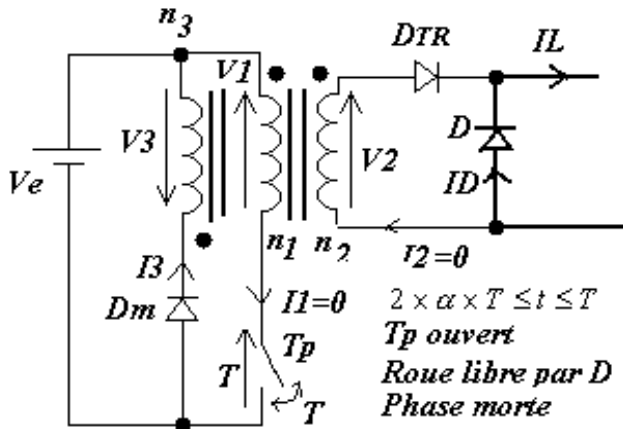
$$v_1 = n_1 \times \frac{d\phi}{dt} = -\frac{Ve}{m'} \text{ donc}$$

$$\phi = \phi_{MAX} - \frac{Ve}{n_1 \times m'} \times t = \phi_{MAX} - \frac{Ve}{n_3} \times t \text{ et}$$

$$n_3 \times i_3 = \mathfrak{R} \times \phi = \mathfrak{R} \times \phi_{MAX} - \frac{\mathfrak{R} \times Ve}{n_3} \times t$$

$$\text{donc } i_3 = \mathfrak{R} \times \phi = \frac{\mathfrak{R} \times \phi_{MAX}}{n_3} - \frac{Ve}{L_3} \times t$$

3.3.2.3) Phase morte pendant l'ouverture de T_p ($2 \times \alpha \times T \leq t \leq T$)



Seule la diode de roue libre D est passante.
Le transformateur est donc virtuellement déconnecté et les tensions aux bornes de ces enroulements sont nulles.

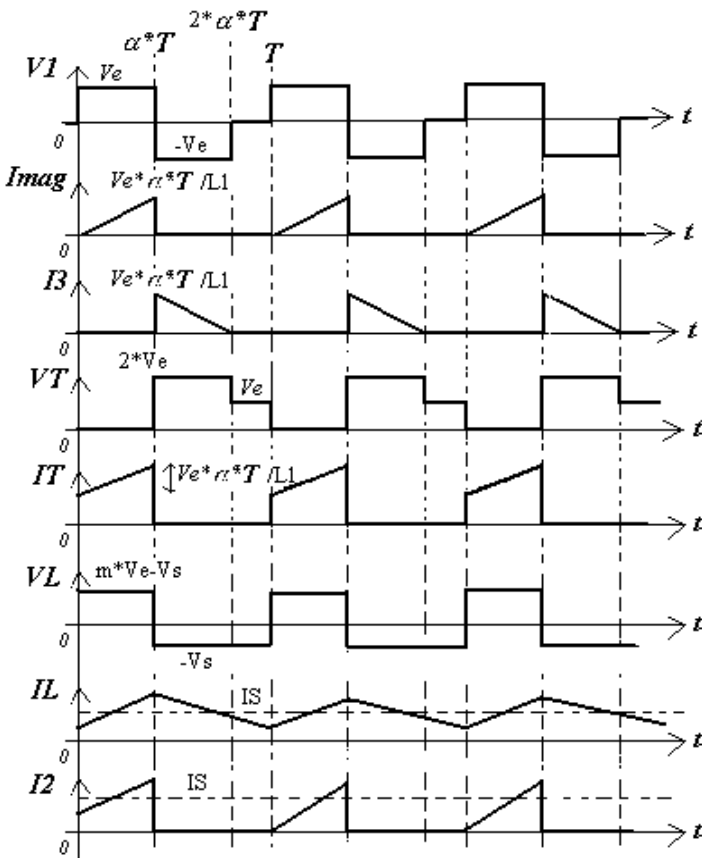
Remarque :

Afin d'éviter la saturation du noyau, le courant I_3 doit s'annuler avant le fin de la période, ce qui correspond à l'application d'une tension aux bornes du transformateur d'une tension dont la valeur moyenne est nulle.

Le rapport cyclique est donc limité par valeur supérieure et la conduction limite de bon

fonctionnement est $\alpha_{MAX} \times Ve = (1 - \alpha_{MAX}) \times \frac{Ve}{m'}$ donc $\alpha_{MAX} = \frac{1}{1 + m'}$

3.3.2.4) Forme d'onde pour $\frac{n_3}{n_1} = m' = 1$



$\overline{V_L} = 0$

$\Rightarrow (m \times Ve - Vs) \times \alpha \times T = Vs \times (1 - \alpha) \times T$

$\Rightarrow Vs = m \times \alpha \times Ve$ (37)

Pendant $\alpha \times T$

$V_L(t) = v_2 - Vs = m \times Ve - Vs$

donc $IL(t) = \frac{m \times Ve - Vs}{L} \times t + ILM$

$IL(\alpha \times T) = ILM = \frac{m \times Ve - Vs}{L} \times \alpha \times T + ILM$

$\Delta IL = \frac{m \times Ve - m \times \alpha \times Ve}{L} \times \alpha \times T$

$\Delta IL = \alpha \times (1 - \alpha) \times \frac{m \times Ve}{L \times f}$ (38)

$\Delta Vs = \alpha \times (1 - \alpha) \times \frac{m \times Ve}{8 \times L \times C \times f^2}$ (39)

* Diodes :

diode D_{TR}	$V_{D_{TR} \text{ MAX}} = m \times Ve$	$\overline{ID_{TR}} = \alpha \times Is$
diode D	$V_{D \text{ MAX}} = m \times Ve$	$\overline{ID} = (1 - \alpha) \times Is$

* Interrupteurs :

$$VT \text{ max} = \frac{1}{1 + m'} \times Ve$$

$$IT \text{ max} = m \times \left[Is + \alpha \times (1 - \alpha) \times \underbrace{\frac{m \times Ve}{2 \times L \times f}}_{\frac{\Delta L}{2}} \right] + \frac{Ve \times \alpha \times T}{L_1}$$

* Diode Dm : $V_{Dm} \text{ max} = (1 + m') \times Ve$

* Facteur de dimensionnement de l'interrupteur:

$$Fd = \frac{VT \text{ max} \times IT \text{ max}}{Ps} = \frac{(1 + \frac{1}{m'}) \times Ve \times m \times Is}{Vs \times Is} = \frac{(1 + \frac{1}{m'}) \times Ve \times m \times Is}{m \times \alpha \times Ve \times Is} = \frac{(1 + \frac{1}{m'})}{\alpha}$$

donc $Fd = \frac{(1 + \frac{1}{m'})}{\alpha}$

En prenant $\alpha = \alpha_{MAX} = \frac{1}{1 + m'}$ car $\frac{1}{m'} = \frac{\alpha_{MAX}}{1 - \alpha_{MAX}}$, on obtient

$$Fdn = \frac{1 + \frac{\alpha_{MAX}}{1 - \alpha_{MAX}}}{\alpha_{MAX}} \text{ donc } Fdn = \frac{1}{\alpha_{MAX} \times (1 - \alpha_{MAX})}$$

$$\frac{dFdn}{d\alpha_{MAX}} = -1 \times [\alpha_{MAX} \times (1 - \alpha_{MAX})]^{-2} \times (1 - 2 \times \alpha_{MAX})$$

Fdn est minimale pour $\alpha_{MAX} = 0,5$.

Dans ce cas, $m' = \frac{1}{\alpha_{MAX}} - 1 = \frac{1 - \alpha_{MAX}}{\alpha_{MAX}} = 1$

4) RECAPITULATIF

	Hacheur série (BUCK)	Hacheur // (BOOST)	Hacheur à accumulation Inductive (BUCK-BOOST)
$y = V_s / V_e$	α (abaisseur)	$\frac{1}{1-\alpha}$ (élevateur)	$\frac{\alpha}{1-\alpha}$ (inverseur)
ΔIL	$\frac{\alpha \times (1-\alpha)}{L \times f} \times V_e$ max à $\alpha = 0,5$	$\frac{\alpha \times V_e}{L \times f}$ max à $\alpha = 1$	$\frac{\alpha \times V_e}{L \times f}$ max à $\alpha = 1$
V_{Tmax}	V_e	V_s	$V_e + V_s$
I_{Tmax}	$I_s + \frac{\Delta IL}{2}$	$\frac{I_s}{1-\alpha} + \frac{\Delta IL}{2}$	$\frac{I_s}{1-\alpha} + \frac{\Delta IL}{2}$
Fd de l'inter	$\frac{1}{\alpha}$	$\frac{1}{1-\alpha}$	$\frac{1}{\alpha \times (1-\alpha)}$
V_{Dmax}	V_e	V_s	$V_e + V_s$
I_{Dmax}	$I_s + \frac{\Delta IL}{2}$	$I_s + \frac{\Delta IL}{2}$	$\frac{I_s}{1-\alpha} + \frac{\Delta IL}{2}$
\overline{ID}	$(1-\alpha) \times I_s$	I_s	I_s
Fd de la Diode	$\frac{1-\alpha}{\alpha}$	1	$\frac{1}{\alpha}$
y_{max}	$\frac{R}{R + R_L}$	$\frac{1}{2} \times \sqrt{\frac{R}{R_L}}$	$1 - \sqrt{\frac{R_L}{R_L + R}} / 2 \times \sqrt{\frac{R_L}{R_L + R}}$
α max à y_{max}	1	$1 - \sqrt{\frac{R_L}{R}}$	$1 - \sqrt{\frac{R_L}{R_L + R}} / 1 - \frac{R_L}{R_L + R}$
ΔV_s	$\frac{\alpha \times (1-\alpha)}{8 \times L \times C \times f^2} \times V_e$ max à $\alpha = 0,5$	$\frac{\alpha \times V_e}{(1-\alpha) \times R \times C \times f}$ max à $\alpha = 1$	$\Delta V_s = \frac{\alpha^2 \times V_e}{(1-\alpha) \times R \times C \times f}$ max à $\alpha = 1$
$I_e(t)$	Discontinu	Continu	Discontinu
I_{ceff}	Faible	fort	fort

Choix du rapport cyclique (influence des résistances parasites)

Exemple1 : hacheur parallèle (on tient compte de R_L : résistance de la diode)

$$V_e = \overline{V_T} + R_L \times \overline{I_L} + V_s \text{ avec } \overline{I_L} = I_s = \frac{V_s}{R} \text{ et } \overline{V_T} = (1-\alpha) \times V_e$$

$$\text{donc } V_e = (1-\alpha) \times V_e + R_L \times \frac{V_s}{R} + V_s \Rightarrow \alpha \times V_e = V_s \times \frac{R_L + R}{R}$$

$$\text{donc } \boxed{y = \frac{V_s}{V_e} = \alpha \times \frac{R}{R_L + R}}$$

$$y = y_{MAX} = \frac{R}{R_L + R} \text{ quand } \alpha = \alpha_{MAX} = 1$$

Exemple2 : hacheur parallèle (on tient compte de R_L : résistance de la diode)

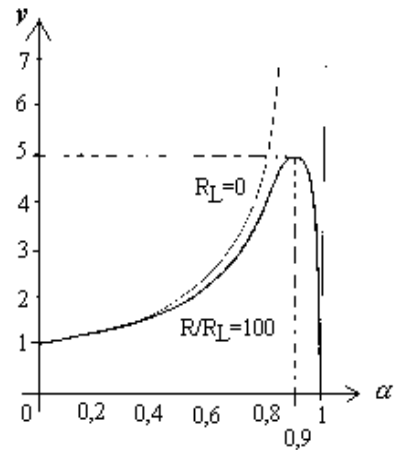
$$V_e = R_L \times \overline{I_L} + \overline{V_T} \text{ avec}$$

$$\overline{I_L} = \frac{I_s}{1-\alpha} = \frac{V_s}{R \times (1-\alpha)} \text{ et } \overline{V_T} = (1-\alpha) \times V_s$$

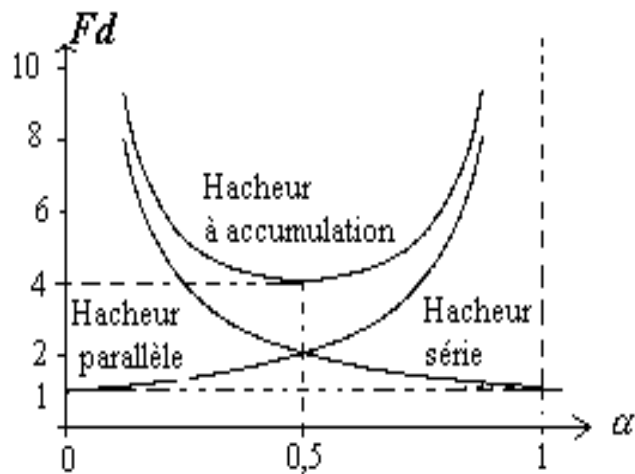
$$\text{donc } V_e = R_L \times \frac{V_s}{R \times (1-\alpha)} + (1-\alpha) \times V_s$$

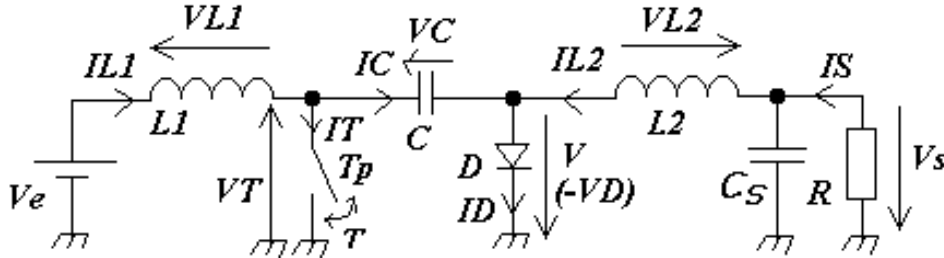
$$\text{donc } y = \frac{V_s}{V_e} = \frac{1}{(1-\alpha) \times \left[1 + \frac{R_L}{R} \times \frac{1}{(1-\alpha)^2} \right]}$$

$$y = y_{MAX} = \frac{1}{2} \times \sqrt{\frac{R}{R_L}} \text{ quand } \alpha = \alpha_{MAX} = 1 - \sqrt{\frac{R_L}{R}}$$



Evolution du facteur de dimensionnement en fonction de α



2.4) HACHEUR A STOCKAGE CAPACITIF (HACHEUR DE CUK)**2.4.1) Présentation**

L'interrupteur T_p se ferme et s'ouvre à une période T .

Il est fermé du temps 0 au temps $\alpha \times T$:

La source primaire fournit de l'énergie à l'inductance $L1$.

Transfert d'énergie de C vers $L2$ et R .

la tension de sortie est négative par rapport au point commun ; la diode est bloquée.

Il est ouvert du temps $\alpha \times T$ au temps T :

la diode est passante. La source V_e fournit de l'énergie au condensateur C .

Les formes de courant et tension en conduction continue sont les suivantes.

En moyenne : $\overline{VL1} = \overline{VL2} = 0$.

D'après le graphe de vL :

$$v_e \times \alpha \times T - V_s \times (1 - \alpha) \times T = 0$$

$$\text{d'où } \boxed{V_s = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times V_e} \quad \boxed{y = \frac{V_s}{V_e} = \frac{\alpha}{1 - \alpha}}$$

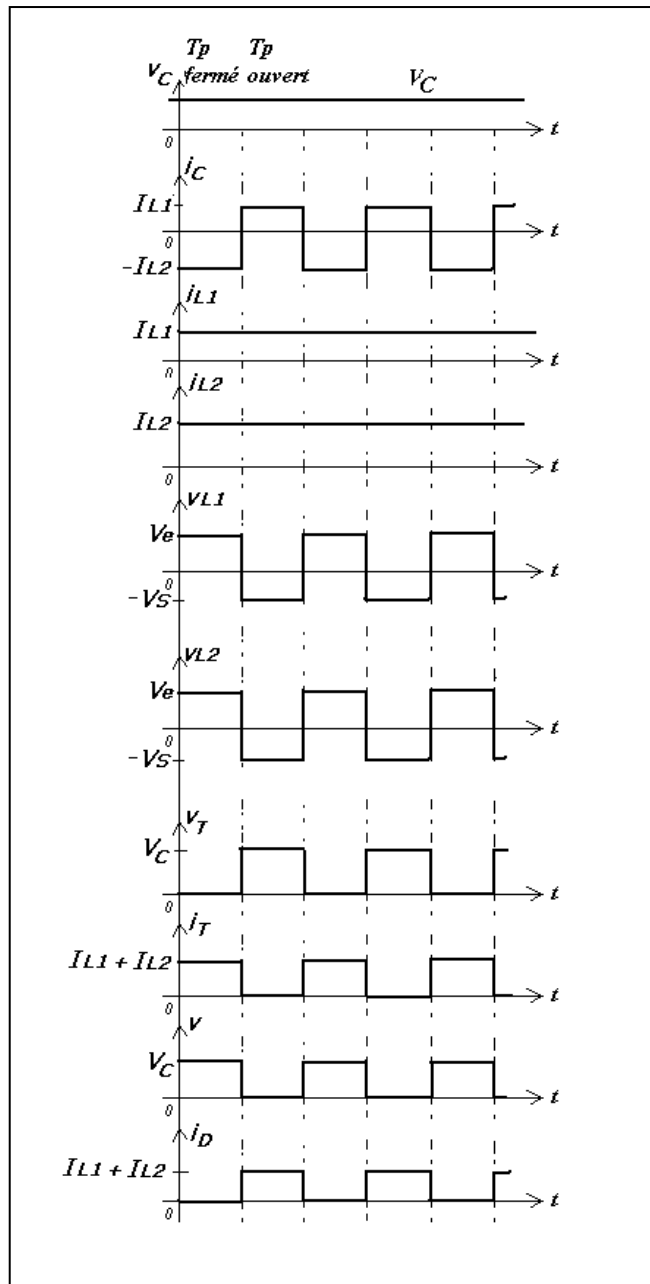
V_s est réellement dans le sens du schéma

V_s est négative par rapport à la masse

$$\boxed{0 \leq \alpha \leq 1 \Rightarrow V_s \leq V_e \text{ ou } V_s \geq V_e}$$

$$\boxed{\overline{V} = \alpha \times V_c}$$

$$\boxed{\overline{V}_T = (1 - \alpha) \times V_c}$$



2.4.2) Fonctionnements en conduction discontinue

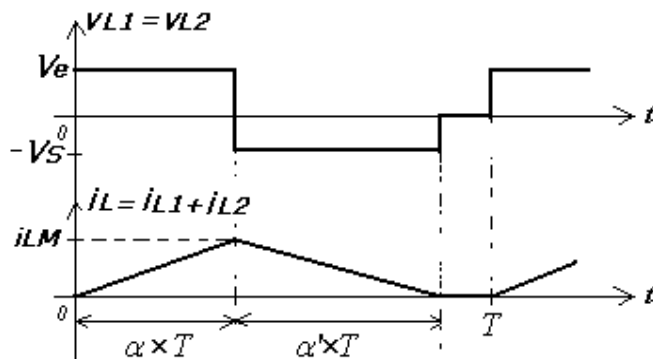
Il existe ici deux possibilités de régime discontinu, qui sont respectivement liées aux formes des courants dans L1 et L2 et de la tension aux bornes de C.

La prise en compte de ces deux possibilités nécessite de retenir des hypothèses simplificatrices pour éviter une démarche extrêmement lourde. Ces hypothèses consistent à négliger l'ondulation de tension aux bornes de C, lorsque l'on s'intéressera aux ondulations de courant et inversement, à négliger les ondulations de courant dans le cas du calcul de l'ondulation de tension.

Ces simplifications sont justifiées par le fait que les deux mécanismes sont bien découplés, le régime discontinu en tension intervenant à forte charge (faibles ondulations relatives de courant), le régime discontinu en courant intervenant à faible charge (faible ondulation relative de tension).

2.4.2.1) Régime discontinu de courant

Ce régime est atteint lorsque le courant dans la diode s'annule avant la fin de la période de découpage. Ceci se produit lorsque la valeur moyenne du courant $iL = iL1 + iL2$ devient inférieure à la demi-ondulation crête-à-crête de ce même courant (figure ci-dessous). Si le schéma est plus compliqué, on constate donc que ce mécanisme demeure similaire à ce que nous avons précédemment observé.



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé, diode bloquée

$$v_e(t) = v_{L1}(t) = L1 \times \frac{di_{L1}(t)}{dt} \quad \text{donc} \quad i_{L1}(t) = \frac{V_e}{L1} \times t$$

$$v_c(t) - v_s(t) = v_{L2}(t) = L2 \times \frac{di_{L2}(t)}{dt}$$

$$\text{donc} \quad i_{L2}(t) = \frac{V_c - V_s}{L2} \times t = \frac{V_e}{L2} \times t$$

$$i_L(t) = i_{L1}(t) + i_{L2}(t) = V_e \times \left(\frac{1}{L1} + \frac{1}{L2} \right) \times t \Rightarrow i_L(t) = V_e \times \frac{1}{Leq} \times t \quad \text{avec} \quad Leq = \frac{L1 \times L2}{L1 + L2}$$

$$\text{D'où} \quad \overline{i_{LM}} = \frac{\alpha \times V_e}{Leq \times f} \quad \text{et} \quad \overline{i_L} = \frac{\alpha \times V_e}{2 \times Leq \times f} \times (\alpha + \alpha') \quad (40)$$

$$\text{D'autre part,} \quad \overline{V_{L1}} = \overline{V_{L2}} = 0 \Rightarrow \alpha \times V_e = \alpha' \times V_s \quad \text{donc} \quad \overline{i_L} = \frac{\alpha^2 \times V_e}{2 \times Leq \times f} \times \left(1 + \frac{V_e}{V_s} \right) \quad (41)$$

D'autre part, on remarque que $\overline{iL2} = Is$ donc $\overline{iL} = \overline{iL1} + Is$
 $Pe = Ps$ donc $Ve \times \overline{iL1} = Vs \times Is$

Donc $\overline{iL} = \left(\frac{Vs}{Ve} + 1\right) \times Is$ (42) mais $\overline{iL} = \frac{\alpha^2 \times Ve}{2 \times Leq \times f} \times \left(1 + \frac{Vs}{Ve}\right)$

$$\Rightarrow \frac{\frac{Vs}{Ve} + 1}{1 + \frac{Vs}{Ve}} = \frac{\alpha^2 \times Ve}{2 \times Leq \times f \times Is} \quad \text{donc} \quad \Rightarrow \frac{Vs}{Ve} = \frac{\alpha^2 \times Ve}{2 \times Leq \times f \times Is} \quad (43)$$

$$y = \frac{Vs}{Ve} = \frac{\alpha^2}{2 \times x} \quad (44) \quad \text{avec} \quad x = \frac{Leq \times f \times Is}{Ve}$$

La limite de fonctionnement continu-discontinu est $\alpha' = 1 - \alpha$

D'après (42), $Is = \frac{\overline{iL}}{1 + \frac{Vs}{Ve}}$. Cette limite est $Is_{LIM} = \frac{\overline{iL}_{LIM}}{1 + \frac{Vs}{Ve}}$

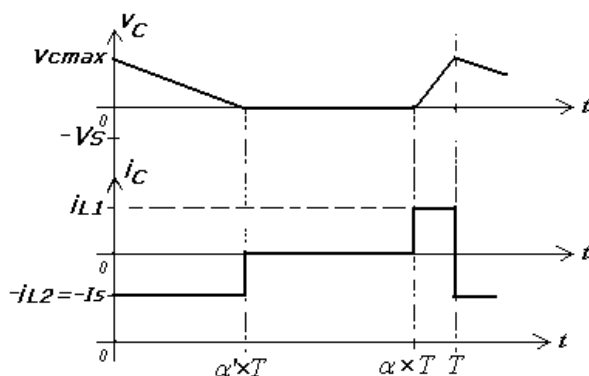
D'après (41), $Is_{LIM} = \frac{1}{1 + \frac{Vs}{Ve}} \times \frac{\alpha^2 \times Ve}{2 \times Leq \times f} \times \left(1 + \frac{Vs}{Ve}\right)$ donc $Is_{LIM} = \frac{\alpha^2 \times Ve}{2 \times Leq \times f} \times \frac{Ve}{Vs}$

avec $Vs = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times Ve$, on obtient $\alpha = \frac{\frac{Vs}{Ve}}{1 + \frac{Vs}{Ve}} = \frac{y}{1 + y}$ donc $Is_{LIM} = \frac{y}{(1 + y)^2} \times \frac{Ve}{2 \times Leq \times f}$

avec $x_{LIM} = \frac{Leq \times f \times Is_{LIM}}{Ve}$ et $y = \frac{Vs}{Ve} = \frac{\alpha^2}{2 \times x}$, on obtient $x_{LIM} = \frac{y}{2 \times (1 + y)^2}$

2.4.2.2) Régime discontinu de tension

Nous abordons maintenant l'étude du régime de conduction discontinue associé à la tension aux bornes de C qui, contrairement aux hacheurs étudiés précédemment, est atteint en pleine charge. En effet, l'ondulation de tension aux bornes du condensateur de stockage est proportionnelle au courant de charge Is (figure ci-dessous).



Lorsque $0 \leq t \leq \alpha \times T$ inter fermé, diode bloquée

$$ic(t) = C \times \frac{dvc}{dt} \Rightarrow vc = \frac{1}{C} \int ic(t) dt \Rightarrow vc(t) = -\frac{1}{C} \times Is \times t + Vc \max$$

$$\text{à } t = \alpha \times T, vc(t) = 0 \Rightarrow \frac{Is}{C} = \frac{Vc \max}{\alpha \times T} \quad (45)$$

$$Vs = \overline{Vc} \Rightarrow Vs = \frac{Vc \max}{2} \times \alpha' \quad (46)$$

Lorsque $\alpha \times T \leq t \leq T$ inter ouvert, diode passante

$$\Rightarrow \overline{Vt} = Ve = \frac{Vc \max}{2} \times (1 - \alpha) \quad (47)$$

$$\text{De (46) et (47), on tire } \boxed{Vs = \frac{\alpha'}{1 - \alpha} \times Ve} \quad (48)$$

$$\text{Avec (45), on obtient } Vs = \frac{C \times f \times Vc \max}{1 - \alpha} \times Ve$$

$$\text{Avec (47), on obtient } \boxed{Vs = \frac{2 \times C \times f \times Ve^2}{(1 - \alpha)^2 \times Is}} \quad (49) \text{ donc } y = \frac{Vs}{Ve} = \frac{2 \times C \times f \times Ve}{(1 - \alpha)^2 \times Is}$$

$$\boxed{y = \frac{Vs}{Ve} = \frac{2 \times Leq \times C \times f^2}{(1 - \alpha)^2} \times \frac{1}{x}} \quad (50) \text{ avec } x = \frac{Leq \times f \times Is}{Ve}$$

Ces caractéristiques sont hyperboliques. La condition correspondant à la limite de passage entre les deux régimes est : $(\frac{\Delta Vc}{2})_{LIM} = \overline{Vc}$ ($\alpha' = \alpha$)

$$\text{Avec (45), on obtient } \frac{Is_{LIM} \times \alpha \times T}{C} = Vc \max$$

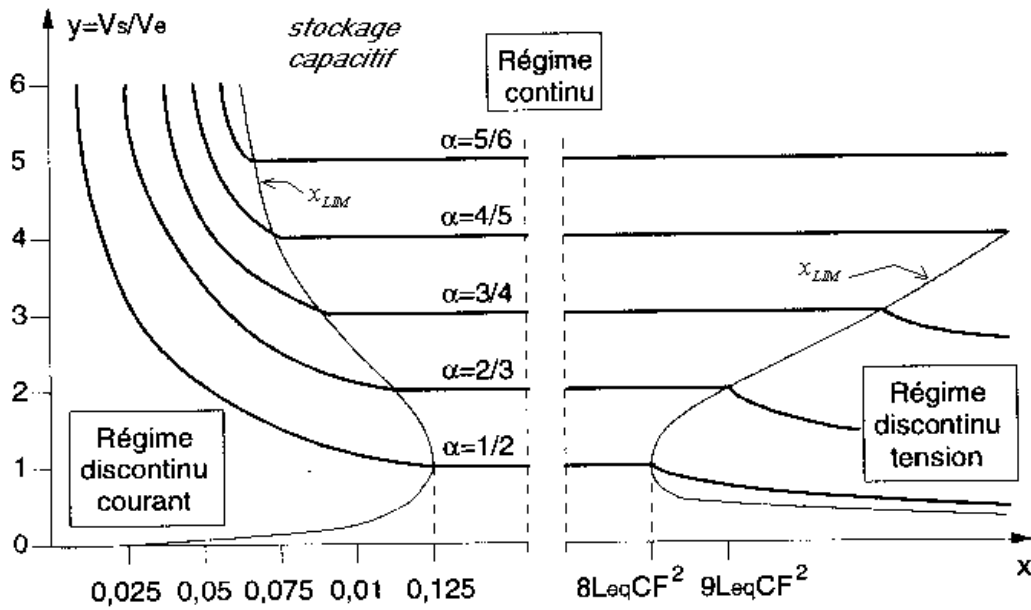
$$\text{En utilisant (47), on obtient } Is_{LIM} = \frac{C \times f}{\alpha} \times \frac{2 \times Ve}{1 - \alpha}$$

$$\text{avec } Vs = \frac{\alpha}{1 - \alpha} \times Ve, \text{ on obtient } \alpha = \frac{\frac{Vs}{Ve}}{1 + \frac{Vs}{Ve}} = \frac{y}{1 + y} \text{ donc}$$

$$Is_{LIM} = \frac{C \times f}{\frac{y}{1 + y}} \times \frac{2 \times Ve}{1 - \frac{y}{1 + y}} = \frac{C \times f}{\frac{y}{1 + y}} \times \frac{2 \times Ve}{\frac{1}{1 + y}} \quad Is_{LIM} = \frac{2 \times C \times f \times (1 + y)^2 \times Ve}{y}$$

$$x_{LIM} = \frac{Leq \times f \times Is_{LIM}}{Ve} \quad \text{donc } x_{LIM} = \frac{2 \times Leq \times C \times f^2 \times (1 + y)^2}{y}$$

x_{LIM} est minimal pour $y = 1$, ce qui correspond à une valeur minimale du courant limite qui est $(Is_{LIM})_{MINI} = 8 \times Ve \times C \times f$. Les caractéristiques de sortie globales peuvent alors être représentées conformément à la figure ci dessous:



De cette analyse, nous déduisons la valeur minimale du condensateur C qui permet de rester en régime continu jusqu'au courant maximal, I_{smax} , délivré par le convertisseur :

$$C_{MAX} = \frac{I_{sMAX}}{8 \times V_e \times f}$$

2.4.3) Contraintes et relations sur les composants

2.4.3.1) Contraintes

* <u>Interrupteur</u> :	$VT \max = \frac{V_e}{1-\alpha} + \frac{\alpha \times I_s}{2 \times C \times f}$	$IT \max = \frac{I_s}{1-\alpha} + \frac{\alpha \times V_e}{2 \times L1 \times f}$
* <u>Diode</u> :	$V \max = \frac{V_e}{1-\alpha} + \frac{\alpha \times I_s}{2 \times C \times f}$	$ID \max = \frac{I_s}{1-\alpha} + \frac{\alpha \times V_e}{2 \times L2 \times f}$

2.4.3.2) Facteurs de dimensionnement:

de l'interrupteur $Fd = \frac{VT \max \times IT \max}{P_s} = \frac{1}{\alpha \times (1-\alpha)}$

$$\frac{dFd}{d\alpha} = -1 \times [\alpha \times (1-\alpha)]^{-2} \times (1-2 \times \alpha) = 0 \text{ si } \alpha = 0,5 \text{ donc } Fd \text{ est minimale pour } \alpha = 0,5$$

de la diode :

$$Fd = \frac{V \max \times ID \max}{P_s} = \frac{1}{\alpha} \quad Fd = \frac{1}{\alpha}$$

2.4.3.3) Ondulation:

$$\text{Tension du condensateur : } \Delta V_c = \frac{\alpha^2 \times V_e}{(1-\alpha) \times R \times C \times f}$$

$$\text{Tension de sortie : } \Delta V_s = \frac{\alpha \times V_e}{8 \times L_2 \times C_s \times f^2}$$

$$\text{Courant d'entrée inductif : } \Delta i_{L1} = \frac{\alpha \times V_e}{L_1 \times f}$$

$$\text{Courant de sortie inductif : } \Delta i_{L2} = \frac{\alpha \times V_e}{L_2 \times f}$$

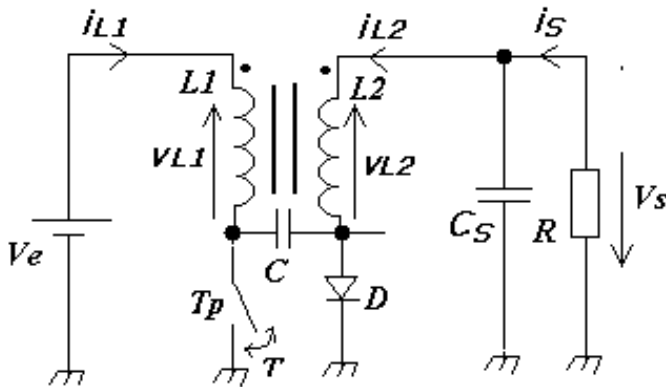
2.4.4) Couplage magnétique des inductances

L'observation des tensions v_{L1} et v_{L2} nous montre que celles-ci sont égales quel que soit l'instant de la période. En effet:

$$\begin{aligned} \text{Pendant } \alpha \times T \quad v_{L1}(t) &= V_e \\ v_{L2}(t) &= V_c - V_s = (1-\alpha) \times V_c = V_e \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Pendant } (1-\alpha) \times T \quad v_{L1}(t) &= V_e - V_c = \frac{\alpha \times V_e}{1-\alpha} = -V_s \\ v_{L2}(t) &= -V_s \end{aligned}$$

Il est donc possible de coupler ces deux inductances sur un même noyau magnétique en respectant un rapport de transformation unitaire (figure ci-dessous)



Les équations (à travers la transformée de Laplace) du circuit couplé ainsi obtenu, relatives aux composantes alternatives des courants ($\hat{\alpha}_{L1}$ et $\hat{\alpha}_{L2}$), sont:

$$V_{L1}(p) = L_1 \times p \times \hat{\alpha}_{L1}(p) + M \times p \times \hat{\alpha}_{L2}(p)$$

$$V_{L2}(p) = L_2 \times p \times \hat{\alpha}_{L2}(p) + M \times p \times \hat{\alpha}_{L1}(p) = V_{L1}(p)$$

$$\text{On déduit } \hat{\alpha}_{L1}(p) = \frac{V_{L1}(p) \times (L_2 - M)}{p \times (L_1 \times L_2 - M^2)} \text{ et } \hat{\alpha}_{L2}(p) = \frac{V_{L1}(p) \times (L_1 - M)}{p \times (L_1 \times L_2 - M^2)}$$

$$\text{On pose } k = \frac{M}{\sqrt{L_1 \times L_2}} = \text{coefficient de couplage et } m = \sqrt{\frac{L_1}{L_2}} = \frac{n_2}{n_1} = \text{rapport de}$$

transformation

On obtient $\hat{\delta}_{L1}(p) = \frac{VL1(p) \times (1 - \frac{k}{m})}{p \times L1 \times (1 - k^2)}$ et $\hat{\delta}_{L2}(p) = \frac{VL1(p) \times (1 - k \times m)}{p \times L2 \times (1 - k^2)}$

Il est possible d'annuler totalement l'ondulation du courant d'entrée ou l'ondulation du courant de sortie en agissant sur k et m :

- $k = m$ entraîne $\hat{I}_{L1}(p) = 0$, ce qui correspond à $i1$ parfaitement continu,

- $k = 1/m$ entraîne $\hat{I}_{L2}(p) = 0$, ce qui correspond à $i2$ parfaitement continu.

Cette dernière propriété permet de réduire considérablement la valeur du condensateur de sortie Cs, tout en diminuant l'encombrement du montage.